

Dott. Franco Obersnel

Serie numeriche. Il concetto di somma infinita. Serie di numeri reali. Carattere di una serie. Termine generale di una serie. Ridotta n -esima di una serie. Serie convergente, divergente, indeterminata. Serie geometrica di ragione $x \in \mathbb{R}$. Condizione necessaria (non sufficiente) per la convergenza di una serie. Le serie come particolari integrali generalizzati. Serie armonica e serie armonica generalizzata. Serie a termini positivi. Aut aut per le serie a termini di segno costante. Criteri del confronto e dell'ordine di infinitesimo. Serie di Mengoli. Il carattere di una serie non viene modificato modificando un numero finito di termini. Serie somma di due serie. Criteri del rapporto e della radice per le serie a termini positivi. Se per una serie è applicabile il criterio del rapporto, allora il termine generale della serie è un infinitesimo soprareale. Serie a termini di segno misto. Serie assolutamente convergenti e serie semplicemente convergenti. Una serie assolutamente convergente è convergente. L'esempio della serie di Leibniz. Criterio di convergenza di Leibniz per le serie a termini di segno alterno. Stima della somma di una serie di Leibniz. Successioni di numeri complessi. Intorni di un numero complesso. Limite di una successione di numeri complessi. Legame tra la convergenza di una successione di numeri complessi e la convergenza delle successioni delle parti reale e immaginaria. Serie di numeri complessi e loro convergenza. Serie delle parti reale e immaginaria. Serie geometrica di ragione complessa. Serie assolutamente convergenti. Una serie assolutamente convergente è convergente.

Serie di funzioni e serie di potenze. Successioni e serie di funzioni. Convergenza puntuale e convergenza uniforme. La convergenza uniforme implica la convergenza puntuale (non viceversa). La continuità passa al limite nella convergenza uniforme. Il problema della sviluppabilità. Funzioni sviluppabili in serie di potenze di centro x_0 e funzioni sviluppabili in serie di Fourier. Funzioni analitiche.

Serie di potenze. Insieme di convergenza di una serie di potenze. Proprietà dell'insieme di convergenza di una serie di potenze. Raggio di convergenza. Derivazione e integrazione a termine a termine di una serie di potenze. Serie di Taylor di una funzione di classe $C^\infty(I)$. Un esempio di funzione non sviluppabile in serie di potenze che ammette una serie di Taylor convergente. Criteri di sviluppabilità. Esempi notevoli: esponenziale, funzioni circolari, funzioni iperboliche, serie binomiale, logaritmo, funzioni circolari inverse. Determinazione numerica di $\log(y)$ per ogni $y \in \mathbb{R}^+$ usando la funzione omografica $y = \frac{1+x}{1-x}$. Esponenziale complesso e formula di Eulero.

Geometria e topologia di \mathbb{R}^N . Punti e vettori di \mathbb{R}^N . Prodotto scalare, norma, distanza in \mathbb{R}^N e loro principali proprietà. Rette e curve di \mathbb{R}^2 e di \mathbb{R}^3 ; equazione cartesiana in forma implicita ed esplicita, equazione parametrica. Equazione parametrica di un segmento congiungente due punti. Piani e superfici di \mathbb{R}^3 ; equazione cartesiana in forma implicita ed esplicita, equazione parametrica.

Palla aperta di centro \mathbf{x}^0 e raggio ρ . Intorni di un punto in \mathbb{R}^N . Punti interni di un insieme. Punti isolati. Insiemi aperti e chiusi di \mathbb{R}^N . Una palla aperta è un insieme aperto. Punti di accumulazione. Chiusura di un insieme. Punti di frontiera. Insiemi limitati e insiemi compatti di \mathbb{R}^N . Insiemi connessi per archi di \mathbb{R}^N .

Funzioni. Campi scalari e campi vettoriali. Componenti di una funzione a valori vettoriali. Dominio di una funzione. Rappresentazioni grafiche dei campi scalari. e dei campi vettoriali. Insiemi, linee e superfici di livello di un campo scalare. Limiti e funzioni continue $\mathbb{R}^N \rightarrow \mathbb{R}^M$. Teorema dell'unicità del limite. Teorema sul limite della restrizione. Teorema di limitatezza locale. Teorema sul limite di una combinazione lineare. Teorema sul limite delle funzioni composte. Teorema sul limite delle funzioni componenti. Teorema di compattezza (solo enunciato). Teorema di Weierstrass. Teorema di connessione. Teorema della permanenza del segno. Teorema sul limite della funzione prodotto e della funzione reciproca. Tecniche per controllare la non esistenza del limite per \mathbf{x} che tende a \mathbf{x}^0 di una funzione. Limiti infiniti di campi scalari. Derivate direzionali e derivate parziali. Matrice Jacobiana di un campo. Determinante di una matrice quadrata di ordine 2 o 3. Determinante Jacobiano. Coordinate polari e coordinate sferiche.

Calcolo integrale in \mathbb{R}^N . Rettangoli e decomposizioni di \mathbb{R}^2 , \mathbb{R}^3 e in generale di \mathbb{R}^N . Relazione

di finezza tra decomposizioni. Somme integrali inferiori e superiori e loro proprietà. Funzioni integrabili secondo Riemann su un rettangolo. Interpretazione geometrica dell'integrale in \mathbb{R}^2 . Proprietà fondamentali dell'integrale: integrabilità della somma e linearità dell'integrale, integrabilità del prodotto, monotonia dell'integrale, integrabilità della parte positiva e della parte negativa, integrabilità del valore assoluto, integrabilità della restrizione, additività dell'integrale, teorema della media integrale. Teoremi di riduzione (di Fubini) per integrali doppi sui rettangoli e per integrali tripli sui rettangoli di \mathbb{R}^3 (parallelepipedi): formule di riduzione per corde e per sezioni (solo enunciati).

Integrali su insiemi limitati. L'integrale su R della funzione f_R^* associata ad $f : E \rightarrow \mathbb{R}$ non dipende dal rettangolo R che contiene l'insieme E . Insiemi misurabili. Insiemi trascurabili. I grafici delle funzioni integrabili sono trascurabili. Teorema di caratterizzazione degli insiemi misurabili. Integrabilità delle funzioni limitate quasi ovunque continue su un rettangolo (solo enunciato). Integrabilità delle funzioni limitate quasi ovunque continue su un insieme misurabile. Insiemi di \mathbb{R}^2 normali rispetto ad un asse e insiemi di \mathbb{R}^3 normali rispetto ad un piano. Integrali su insiemi normali di \mathbb{R}^2 . Teorema di riduzione per corde su insiemi normali di \mathbb{R}^3 . Sezione di un insieme di \mathbb{R}^3 . Insiemi sezionabili di \mathbb{R}^3 . Teorema di riduzione per sezioni su insiemi sezionabili di \mathbb{R}^3 . Il volume del cono.

Sostituzione di variabili negli integrali multipli. Teorema del cambio di variabili negli integrali multipli (solo enunciato). Integrazione in coordinate polari. Integrazione in coordinate sferiche. Le trasformazioni lineari, l'area di un parallelogramma ed il determinante della matrice associata; giustificazione informale della formula del cambio di variabili. Coordinate ellittiche in \mathbb{R}^2 ed ellissoidali in \mathbb{R}^3 . Coordinate cilindriche in \mathbb{R}^3 . Applicazioni geometriche e fisiche: volume e massa di solidi in \mathbb{R}^3 , centro di massa, momenti di inerzia. Il cono, il cilindro, la sfera, l'ellissoide, il toro. Solidi di rotazione. Il teorema di Pappo-Guldino per i volumi. Integrali generalizzati in \mathbb{R}^N . Famiglie invadenti di un insieme per una funzione. Integrale generalizzato di Riemann di una funzione definita su un insieme di \mathbb{R}^N . Il calcolo dell'integrale $\int_{\mathbb{R}} e^{-x^2} dx$.

Calcolo differenziale in \mathbb{R}^N . La derivabilità non implica la continuità. Funzioni differenziabili. Differenziale. Approssimante lineare. Continuità e derivabilità delle funzioni differenziabili. Derivata direzionale di una funzione differenziabile. Interpretazione geometrica della differenziabilità per un campo scalare di \mathbb{R}^2 , piano tangente. Espressione del differenziale mediante le derivate parziali. La matrice Jacobiana come matrice associata al differenziale. Teorema del differenziale totale. Teorema di differenziabilità della combinazione lineare, del prodotto, della funzione composta (solo enunciati). Derivate parziali delle funzioni composte. Il caso particolare in cui la funzione composta è reale di variabile reale. Derivate parziali successive. Matrice Hessiana. Teorema di Schwarz sull'inversione dell'ordine di derivazione (solo enunciato). Funzioni due volte differenziabili in un punto. Differenziale secondo di una funzione in un punto. Approssimante di ordine 2 di una funzione in un punto (polinomio di Taylor). Forme quadratiche e matrice associata. Il differenziale secondo come forma quadratica associata alla matrice Hessiana. Forme quadratiche definite positive, definite negative, indefinite.

Punti estremali per una funzione. Punti di minimo/massimo relativi e assoluti e punti di sella. Punti critici. Test del gradiente (teorema di Fermat). Test del differenziale secondo per la classificazione dei punti critici. Criterio (di Jacobi-Sylvester) per stabilire la segnatura di una forma quadratica generata da una matrice simmetrica di ordine 2 e 3.

Proprietà geometriche del vettore gradiente. Direzione di massima rapidità di variazione. Ortogonalità con gli insiemi di livello. Formula del valor medio per i campi scalari. Funzioni a gradiente nullo sugli aperti connessi per archi.

Curve e superfici. Curve parametrizzate in \mathbb{R}^N . Parametrizzazione e sostegno di una curva. Curve equivalenti. Orientazione di curve equivalenti. Curve semplici, chiuse, regolari. Vettore e versore tangente. Equazione della retta tangente a una curva regolare in un punto. Curve rappresentate con equazione cartesiana in \mathbb{R}^2 . Il teorema della funzione implicita in dimensione 2 (solo enunciato). Parametrizzabilità locale di una curva. Vincoli in \mathbb{R}^N . Vincoli espliciti e vincoli impliciti. Problemi di massimo e minimo vincolato. Il metodo dei moltiplicatori di Lagrange per la determinazione dei punti di estremo vincolato: caso della curva in \mathbb{R}^2 .

Superfici parametrizzate in \mathbb{R}^3 . Parametrizzazione e sostegno di una superficie. Superfici equivalenti. Il nastro di Möbius come esempio di superficie non orientabile. Linee coordinate sulla superficie (meridiani e paralleli della sfera). Superficie regolare, piano tangente, vettore normale. Superfici rappresentate di forma cartesiana. Parametrizzabilità locale di una superficie. Il metodo dei moltiplicatori di Lagrange per la

determinazione dei punti di estremo vincolato: caso della superficie in \mathbb{R}^3 . Il metodo dei moltiplicatori di Lagrange per la determinazione dei punti di estremo vincolato: caso della curva in \mathbb{R}^3 .

Integrale di funzioni vettoriali di variabile reale. Il teorema sulla norma dell'integrale (solo enunciato). Curve continue rettificabili. Teorema sulla rettificabilità di una curva di classe C^1 . La lunghezza di una curva non dipende dalla particolare parametrizzazione. Ascissa curvilinea. Il vettore tangente nella parametrizzazione d'arco è unitario. Curve ottenute dai grafici di funzioni reali di variabile reale. Integrale di linea di un campo scalare. Massa, baricentro e momento di inerzia di un filo. Curve in forma polare, rappresentazione polare. Formula della lunghezza per una curva in rappresentazione polare.

Area di una superficie parametrizzata. Integrale di superficie di un campo scalare. Superficie che ha per sostegno il grafico di una funzione reale di due variabili reali. Superficie cilindrica e significato geometrico dell'integrale di linea su una curva piana. Superficie di rotazione. Il teorema di Pappo-Guldino per le aree.

Campi vettoriali. Integrali di linea e campi vettoriali. Lavoro di un campo vettoriale lungo una curva. Indipendenza dalla parametrizzazione equivalente che conserva l'ordine. Campi conservativi. Il potenziale di un campo. Teorema di caratterizzazione dei campi conservativi. Operatori differenziali. Divergenza di un campo in \mathbb{R}^N . Il rotore di un campo in \mathbb{R}^3 e in \mathbb{R}^2 . Campi solenoidali. Campi irrotazionali. La formula di Gauss-Green. Applicazione al calcolo delle aree. Il lemma di Poincaré. Versore normale esterno di un dominio regolare piano. Flusso di un campo vettoriale di \mathbb{R}^2 attraverso una curva e di un campo di \mathbb{R}^3 attraverso una superficie. Il teorema della divergenza di Gauss in \mathbb{R}^2 e in \mathbb{R}^3 . Il teorema di Stokes in \mathbb{R}^3 (solo enunciato). Insiemi semplicemente connessi.

Equazioni differenziali. Definizioni e generalità. Dinamica di una popolazione. Equazioni ordinarie ed equazioni alle derivate parziali. Ordine di un'equazione. Equazioni lineari, equazioni autonome, equazioni in forma normale. ODE del primo ordine. Soluzione e integrale generale di un'ODE. Problema di Cauchy. Sei problemi fondamentali nello studio di un'equazione. Teorema di esistenza e unicità locale e globale della soluzione di un problema di Cauchy del primo ordine (solo enunciato). Equazioni a variabili separate. Equazioni riconducibili ad un'equazione a variabili separate mediante sostituzione della variabile. ODE lineari di ordine 1. Equazione omogenea ed equazione completa. L'operatore differenziale $L : C^1(I) \rightarrow C^0(I)$. Lo spazio delle soluzioni dell'equazione lineare omogenea. Insieme delle soluzioni dell'equazione lineare completa. Procedimento per la risoluzione di un problema lineare. Metodo della variazione della costante per la determinazione di una soluzione particolare di un'equazione differenziale ordinaria lineare completa del primo ordine. Formula risolutiva per le equazioni differenziali ordinarie lineari del primo ordine. Equazioni di Bernoulli. Problema linearizzato. ODE e problema di Cauchy di ordine n . Legame tra un'equazione scalare di ordine n e il sistema del primo ordine di dimensione n corrispondente. Equazioni vettoriali (sistemi di equazioni differenziali). Sistemi lineari. L'operatore differenziale $L : C^1(I, \mathbb{R}^n) \rightarrow C^0(I, \mathbb{R}^n)$. Lo spazio delle soluzioni di un sistema lineare omogeneo e l'insieme delle soluzioni del sistema completo. Sistema fondamentale di soluzioni, matrice wronskiana. Metodo della variazione delle costanti per la determinazione di una soluzione particolare di un sistema. Formula risolutiva per i sistemi lineari del primo ordine e per le equazioni lineari scalari di ordine n . Nucleo risolvente.

ODE lineari a coefficienti costanti di ordine n . Determinazione di una base per lo spazio delle soluzioni dell'equazione omogenea. Metodo di somiglianza per la determinazione di una soluzione particolare per equazioni lineari a coefficienti costanti in caso di particolari termini noti.

Equazioni del secondo ordine del tipo $y'' = f(y)$ e $y'' = f(x, y')$. Risoluzioni di sistemi lineari mediante derivazione. Equazioni di Eulero.

Argomenti relativi alla prima parte: serie numeriche, serie di funzioni e serie di potenze, geometria e topologia di \mathbb{R}^N , funzioni.

Argomenti relativi alla seconda parte: calcolo integrale in \mathbb{R}^N , calcolo differenziale in \mathbb{R}^N .

Argomenti relativi alla terza parte: curve e superfici, campi vettoriali, equazioni differenziali.

Testi consigliati P. Omari, M. Trombetta, *Appunti del corso di analisi matematica 2 (per il diploma universitario)*, Università degli Studi di Trieste, Facoltà di Ingegneria. (Reperibile in rete). M. Bramanti, C.D. Pagani, S. Salsa, *Matematica. Calcolo infinitesimale e algebra lineare*, Zanichelli

Presso la segreteria sono disponibili fogli di esercizi sugli argomenti trattati e i testi degli esami precedenti. Alla pagina <http://www.dmi.units.it/~obersnel> potete trovare ulteriori informazioni sul corso, tutti gli esercizi assegnati a lezione, esercizi svolti, compiti assegnati agli esami.