

## 8 Di nuovo in risonanza

Torniamo a considerare il problema periodico

$$(P) \quad \begin{cases} x'' + g(t, x) = 0, \\ x(0) = x(T), \quad x'(0) = x'(T), \end{cases}$$

con  $g : [0, T] \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  continua. Ricordiamo che  $F : H_T^1 \rightarrow \mathbb{R}$  è il funzionale definito da

$$F(x) = \int_0^T \left[ \frac{1}{2} x'(t)^2 - G(t, x(t)) \right] dt,$$

dove  $G(t, x) = \int_0^x g(t, u) du$ . Sarà utile il seguente risultato preliminare.

**Lemma 8.1** *Se  $(x_n)_n$  è una successione limitata in  $H_T^1$  tale che  $F'(x_n) \rightarrow 0$ , allora  $(x_n)_n$  ha una sottosuccessione convergente.*

Dimostrazione. Essendo  $(x_n)_n$  limitata, esiste una sottosuccessione  $(x_{n_k})_k$  che converge debolmente in  $H_T^1$  e uniformemente a una certa  $x \in H_T^1$ . Ne segue che

$$\lim_k \langle \nabla F(x_{n_k}) - \nabla F(x) | x_{n_k} - x \rangle = 0,$$

ossia

$$\lim_k \int_0^T [(x'_{n_k}(t) - x'(t))^2 - (g(t, x_{n_k}(t)) - g(t, x(t)))(x_{n_k}(t) - x(t))] dt = 0.$$

Di conseguenza,

$$\lim_k \int_0^T [x'_{n_k}(t) - x'(t)]^2 dt = 0,$$

per cui  $x_{n_k} \rightarrow x$ , fortemente in  $H_T^1$ . ■

### 8.1 Risonanza con il primo autovalore

**Teorema 8.2** *Supponiamo che  $g$  sia limitata: esiste un  $C > 0$  per cui*

$$|g(t, x)| \leq C, \quad \text{per ogni } (t, x) \in [0, T] \times \mathbb{R}.$$

Se inoltre

$$\lim_{|x| \rightarrow \infty} \int_0^T G(t, x) dt = +\infty, \quad (21)$$

allora (P) ha una soluzione.

Dimostrazione. Prendiamo  $x_0$  e  $x_1$  costanti, con  $x_0 < 0 < x_1$ . Dato  $x \in H_T^1$ , indichiamo come in precedenza con  $\bar{x}$  la sua media:

$$\bar{x} = \frac{1}{T} \int_0^T x(t) dt$$

Sia

$$\Omega = \{x \in H_T^1 : \bar{x} < 0\}.$$

Allora  $\Omega$  è un intorno di  $x_0$  e

$$\partial\Omega = \{x \in H_T^1 : \bar{x} = 0\}.$$

Se  $z \in \partial\Omega$ , allora

$$\begin{aligned} F(z) &= \frac{1}{2} \int_0^T z'(t)^2 dt - \int_0^T G(t, z(t)) dt \\ &= \frac{1}{2} \|z'\|_2^2 - \int_0^T \int_0^{z(t)} g(t, u) du dt \\ &\geq \frac{1}{2} \|z'\|_2^2 - C \int_0^T |z(t)| dt \\ &\geq \frac{1}{2} \|z'\|_2^2 - C\sqrt{T} \|z\|_2. \end{aligned}$$

Usando la disuguaglianza di Wirtinger, si ha

$$F(z) \geq c'(\|z\|^2 - 1),$$

per una certa costante  $c' > 0$ . In particolare, si ha che

$$\inf_{z \in \partial\Omega} F(z) \geq -c'.$$

Prendendo  $x_0$  e  $x_1$  con valore assoluto sufficientemente grande, avremo che

$$F(x_0) = - \int_0^T G(t, x_0) dt < -c', \quad F(x_1) = - \int_0^T G(t, x_1) dt < -c'.$$

Dimostreremo ora che vale la condizione di Palais-Smale, per cui il Teorema 7.7 si applica. Sia  $(x_n)_n$  una successione in  $H_T^1$  tale che  $(F(x_n))_n$  è limitata e  $F'(x_n) \rightarrow 0$ . Per  $n$  sufficientemente grande, si ha

$$|\langle \nabla F(x_n), h \rangle| \leq \|h\|,$$

per ogni  $h \in H_T^1$ . Quindi,

$$|\langle \nabla F(x_n), \tilde{x}_n \rangle| = \left| \int_0^T [x_n'(t)^2 - g(t, x_n(t))\tilde{x}_n(t)] dt \right| \leq \|\tilde{x}_n\|,$$

da cui

$$\int_0^T x_n'(t)^2 dt \leq \|\tilde{x}_n\| + C\sqrt{T} \|\tilde{x}_n\|_2.$$

Usando la disuguaglianza di Wirtinger, ne segue che  $(\tilde{x}_n)_n$  è limitata. D'altra parte,

$$\begin{aligned} \int_0^T G(t, \bar{x}_n) dt &= -F(x_n) + \frac{1}{2} \int_0^T x_n'(t)^2 dt - \int_0^T \int_{\bar{x}_n}^{x_n(t)} g(t, u) du dt \\ &\leq |F(x_n)| + \frac{1}{2} \|\tilde{x}_n'\|_2^2 + C\sqrt{T} \|\tilde{x}_n\|_2. \end{aligned}$$

Quindi anche  $(\bar{x}_n)_n$  è limitata, per cui la successione  $(x_n)_n$  è limitata. Per il Lemma 8.1,  $(x_n)_n$  ha una sottosuccessione convergente. ■

**Osservazioni 1.** Si noti che, nella dimostrazione del teorema precedente, avremmo anche potuto applicare il Teorema 7.8.

2. Come abbiamo già visto per (19), si ha che (21) è soddisfatta se  $g$  è limitata e vale la condizione

$$\int_0^T \limsup_{x \rightarrow -\infty} g(t, x) dt < 0 < \int_0^T \liminf_{x \rightarrow +\infty} g(t, x) dt, \quad (22)$$

per cui il Teorema 8.2 generalizza il Teorema 6.2.

3. Se  $g(t, x)$  è limitata e crescente in  $x$ , allora (21) e (22) sono equivalenti.

## 8.2 Risonanza con un autovalore successivo

Per un intero  $N \geq 1$ , sia  $\lambda_N = \left(\frac{2\pi N}{T}\right)^2$  il corrispondente autovalore. Consideriamo i sottospazi  $H^-$ ,  $H^0$  e  $H^+$  come segue:  $H^-$  è l'insieme delle funzioni del tipo

$$\sum_{k=0}^{N-1} \left( a_k \cos\left(\frac{2\pi k}{T}t\right) + b_k \sin\left(\frac{2\pi k}{T}t\right) \right);$$

l'insieme  $H^0 = \ker(L - \lambda_N I)$  è costituito dalle funzioni del tipo

$$a_N \cos(\sqrt{\lambda_N}t) + b_N \sin(\sqrt{\lambda_N}t);$$

infine,  $H^+$  è l'insieme delle funzioni del tipo

$$\sum_{k=N+1}^{\infty} \left( a_k \cos\left(\frac{2\pi k}{T}t\right) + b_k \sin\left(\frac{2\pi k}{T}t\right) \right).$$

Per ogni  $x \in H$ , scriveremo

$$x = x^- + x^0 + x^+,$$

con  $x^- \in H^-$ ,  $x^0 \in H^0$  e  $x^+ \in H^+$ . Procedendo come nella dimostrazione del Lemma 5.10, si dimostrano le seguenti disuguaglianze:

$$\|(x^-)'\|_2 \leq \frac{2\pi(N-1)}{T} \|x^-\|_2, \quad \|(x^+)'\|_2 \geq \frac{2\pi(N+1)}{T} \|x^+\|_2, \quad (23)$$

analoghe delle (12).

Nel seguito,  $h(t, x)$  sarà una funzione continua. Useremo la notazione  $H(t, x) = \int_0^x h(t, u) du$ .

**Teorema 8.3 (Ahmad - Lazer - Paul, 1976)** *Supponiamo che sia*

$$g(t, x) = \lambda_N x + h(t, x),$$

con  $\lambda_N = \left(\frac{2\pi N}{T}\right)^2$ , e che  $h$  sia limitata: esiste un  $C > 0$  per cui

$$|h(t, x)| \leq C, \quad \text{per ogni } (t, x) \in [0, T] \times \mathbb{R}.$$

Se inoltre, per  $v \in \ker(L - \lambda_N I)$  si ha

$$\lim_{\|v\| \rightarrow \infty} \int_0^T H(t, v(t)) dt = +\infty,$$

allora (P) ha una soluzione.

Dimostrazione. Il funzionale risulta qui essere

$$\begin{aligned} F(x) &= \int_0^T \left[ \frac{1}{2} (x'(t))^2 - \lambda_N x(t)^2 - H(t, x(t)) \right] dt, \\ &= \frac{1}{2} \int_0^T [(x^-)'(t)^2 - \lambda_N x^-(t)^2] dt + \frac{1}{2} \int_0^T [(x^+)'(t)^2 - \lambda_N x^+(t)^2] dt - \\ &\quad - \int_0^T H(t, x^-(t) + x^0(t) + x^+(t)) dt, \end{aligned}$$

Dalle disuguaglianze (23), si vede che

$$\|(x^-)'\|_2^2 - \lambda_N \|x^-\|_2^2 \leq -\frac{\lambda_N - \lambda_{N-1}}{1 + \lambda_{N-1}} \|x^-\|^2, \quad (24)$$

$$\|(x^+)'\|_2^2 - \lambda_N \|x^+\|_2^2 \geq \frac{\lambda_{N+1} - \lambda_N}{1 + \lambda_{N+1}} \|x^+\|^2. \quad (25)$$

Poniamo  $Y = H^- \oplus H^0$ ,  $Z = H^+$ . Essendo  $h$  limitata, si vede che, per  $y = x^- + x^0 \in Y$ ,

$$\begin{aligned} F(x^- + x^0) &\leq -\frac{\lambda_N - \lambda_{N-1}}{1 + \lambda_{N-1}} \|x^-\|^2 + \int_0^T H(t, x^-(t) + x^0(t)) dt \\ &\leq -\frac{\lambda_N - \lambda_{N-1}}{1 + \lambda_{N-1}} \|x^-\|^2 + \int_0^T H(t, x^0(t)) dt + C\sqrt{T} \|x^-\|_2, \end{aligned}$$

da cui

$$\lim_{\|y\| \rightarrow \infty} F|_Y(y) = -\infty.$$

D'altra parte, per  $z = x^+ \in Z$ ,

$$\begin{aligned} F(x^+) &\geq \frac{\lambda_{N+1} - \lambda_N}{1 + \lambda_{N+1}} \|x^+\|^2 + \int_0^T H(t, x^+(t)) dt \\ &\geq \frac{\lambda_{N+1} - \lambda_N}{1 + \lambda_{N+1}} \|x^+\|^2 - C\sqrt{T} \|x^+\|_2 \\ &\geq c \|x^+\|^2 - c', \end{aligned}$$

con opportune costanti positive  $c, c'$ , da cui

$$\inf_Z F \geq -c'.$$

Quindi, se  $R > 0$  è scelto sufficientemente grande, si ha che

$$\max_{S_R} F < \inf_Z F .$$

Dimostreremo infine che vale la condizione di Palais-Smale, per cui il Teorema 7.8 si applica, prendendo  $R > 0$  sufficientemente grande. Sia  $(x_n)_n$  una successione in  $H_T^1$  tale che  $(F(x_n))_n$  e  $F'(x_n) \rightarrow 0$ . Per  $n$  sufficientemente grande, si ha

$$|\langle \nabla F(x_n) | w \rangle| \leq \|w\| ,$$

per ogni  $w \in H_T^1$ . Quindi, prendendo  $w = x_n^+ - x_n^-$ ,

$$\begin{aligned} |\langle \nabla F(x_n) | x_n^+ - x_n^- \rangle| &= \left| \int_0^T [((x_n^+)')^2 - \lambda_N (x_n^+)^2 - ((x_n^-)')^2 + \lambda_N (x_n^-)^2] dt + \right. \\ &\quad \left. + \int_0^T h(t, x_n)(x_n^+ - x_n^-) dt \right| \\ &\leq \|x_n^+ - x_n^-\| . \end{aligned}$$

Usando le disuguaglianze (24), (25) e il fatto che  $h$  è limitata, si vede che sia  $(x_n^+)_n$  che  $(x_n^-)_n$  sono limitate. D'altra parte, essendo  $(F(x_n))_n$  limitata, anche la successione

$$\left( \int_0^T H(t, x_n^-(t) + x_n^0(t) + x_n^+(t)) dt \right)_n$$

è limitata. Scrivendo

$$\int_0^T H(t, x_n^-(t) + x_n^0(t) + x_n^+(t)) dt = \int_0^T H(t, x_n^0(t)) dt + \int_0^T \int_{x_n^0(t)}^{x_n^+(t)} h(t, u) du ,$$

e usando di nuovo il fatto che  $h$  è limitata, si ha che anche la successione

$$\left( \int_0^T H(t, x_n^0(t)) dt \right)_n$$

è limitata. Per l'ipotesi, deve essere  $(x_n^0)_n$  limitata, per cui la successione  $(x_n)_n$  è limitata. Per il Lemma 8.1,  $(x_n)_n$  ha una sottosuccessione convergente. ■

In modo simmetrico, abbiamo anche il seguente.

**Teorema 8.4** *Supponiamo che sia*

$$g(t, x) = \lambda_N x + h(t, x) ,$$

con  $\lambda_N = \left(\frac{2\pi N}{T}\right)^2$ , e che  $h$  sia limitata: esiste un  $C > 0$  per cui

$$|h(t, x)| \leq C , \quad \text{per ogni } (t, x) \in [0, T] \times \mathbb{R} .$$

Se inoltre, per  $v \in \ker(L - \lambda_N I)$  si ha

$$\lim_{\|v\| \rightarrow \infty} \int_0^T H(t, v(t)) dt = -\infty ,$$

allora  $(P)$  ha una soluzione.

### 8.3 Confronto tra le condizioni di Landesman-Lazer e di Ahmad-Lazer-Paul

Supponiamo che  $h : [0, T] \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  sia continua e limitata, e che  $\lambda_N = \left(\frac{2\pi N}{T}\right)^2$  sia un autovalore dell'operatore differenziale  $L$ . Come sopra, definiamo  $H(t, x) = \int_0^x h(t, u) du$ . Dimostreremo che la condizione di Ahmad-Lazer-Paul è più generale della condizione di Landesman-Lazer. Per fare questo, abbiamo prima bisogno di un risultato preliminare.

**Lemma 8.5** *Se, per ogni  $v \in \ker(L - \lambda_N I)$  non nullo si ha*

$$\int_{\{v < 0\}} \limsup_{x \rightarrow -\infty} h(t, x)v(t) dt + \int_{\{v > 0\}} \liminf_{x \rightarrow +\infty} h(t, x)v(t) dt > 0,$$

*allora esistono due costanti  $\eta > 0$  e  $d > 0$  e due funzioni  $\psi_-, \psi_+ \in L^1(0, T)$  tali che*

$$\begin{aligned} x \leq -d &\Rightarrow h(t, x) \leq \psi_-(t), \\ x \geq d &\Rightarrow h(t, x) \geq \psi_+(t), \end{aligned}$$

*per quasi ogni  $t \in [0, T]$  e, per ogni  $v \in \ker(L - \lambda_N I)$ ,*

$$\int_{\{v < 0\}} \psi_-(t)v(t) dt + \int_{\{v > 0\}} \psi_+(t)v(t) dt \geq \eta \|v\|_\infty.$$

Dimostrazione. Per ipotesi, per ogni  $v \in \ker(L - \lambda_N I)$  non nullo si ha

$$\bar{\eta}_v := \int_{\{v < 0\}} \limsup_{\substack{n \\ x \leq -n}} h(t, x)v(t) dt + \int_{\{v > 0\}} \liminf_{\substack{n \\ x \geq n}} h(t, x)v(t) dt > 0.$$

Siano

$$\Gamma_n^-(t) = \sup_{x \leq -n} h(t, x), \quad \Gamma_n^+(t) = \inf_{x \geq n} h(t, x).$$

Le successioni  $(\Gamma_n^- v \chi_{\{v < 0\}})_n$  e  $(\Gamma_n^+ v \chi_{\{v > 0\}})_n$  sono entrambe crescenti e limitate, per cui

$$\begin{aligned} \lim_n \int_{\{v < 0\}} \Gamma_n^-(t)v(t) dt &= \int_{\{v < 0\}} \lim_n \Gamma_n^-(t)v(t) dt, \\ \lim_n \int_{\{v > 0\}} \Gamma_n^+(t)v(t) dt &= \int_{\{v > 0\}} \lim_n \Gamma_n^+(t)v(t) dt, \end{aligned}$$

e

$$\lim_n \left( \int_{\{v < 0\}} \Gamma_n^-(t)v(t) dt + \int_{\{v > 0\}} \Gamma_n^+(t)v(t) dt \right) = \bar{\eta}_v > 0.$$

Quindi, per ogni  $v_\omega(t) = \cos(\sqrt{\lambda_N}(t + \omega))$  non nullo esiste un  $n_\omega \geq 0$  tale che

$$n \geq n_\omega \Rightarrow \int_{\{v_\omega < 0\}} \Gamma_n^-(t)v_\omega(t) dt + \int_{\{v_\omega > 0\}} \Gamma_n^+(t)v_\omega(t) dt \geq \frac{1}{2} \bar{\eta}_{v_\omega}.$$

Fissando  $n = n_\omega$ , per continuità, per ogni  $\omega \in [0, \frac{T}{N}]$  esiste un  $\delta_\omega > 0$  tale che, se  $|\alpha - \omega| \leq \delta_\omega$ , allora

$$\int_{\{v_\alpha < 0\}} \Gamma_{n_\omega}^-(t) v_\alpha(t) dt + \int_{\{v_\alpha > 0\}} \Gamma_{n_\omega}^+(t) v_\alpha(t) dt \geq \frac{1}{4} \bar{\eta}_{v_\omega}.$$

Per monotonia,

$$n \geq n_\omega \quad \Rightarrow \quad \int_{\{v_\alpha < 0\}} \Gamma_n^-(t) v_\alpha(t) dt + \int_{\{v_\alpha > 0\}} \Gamma_n^+(t) v_\alpha(t) dt \geq \frac{1}{4} \bar{\eta}_{v_\omega},$$

sempre se  $|\alpha - \omega| \leq \delta_\omega$ . Gli intervalli  $]\omega - \delta_\omega, \omega + \delta_\omega[$  ricoprono  $[0, \frac{T}{N}]$ , che è compatto. Pertanto, esiste un sottoricoprimento finito

$$] \omega_1 - \delta_{\omega_1}, \omega_1 + \delta_{\omega_1}[ , ] \omega_2 - \delta_{\omega_2}, \omega_2 + \delta_{\omega_2}[ , \dots , ] \omega_M - \delta_{\omega_M}, \omega_M + \delta_{\omega_M}[ .$$

Siano  $N = \max\{n_{\omega_1}, \dots, n_{\omega_M}\}$  e  $\eta = \frac{1}{4} \min\{\eta_{v_{\omega_1}}, \dots, \eta_{v_{\omega_M}}\}$ . Allora per ogni  $n \geq N$  e ogni  $\omega \in [0, \frac{T}{N}]$  si ha

$$\int_{\{v_\omega < 0\}} \Gamma_n^-(t) v_\omega(t) dt + \int_{\{v_\omega > 0\}} \Gamma_n^+(t) v_\omega(t) dt \geq \eta.$$

Osserviamo che per ogni  $v \in \ker(L - \lambda_N I)$  non nullo esiste un  $\omega \in [0, \frac{T}{N}]$  per cui

$$\frac{v(t)}{\|v\|_\infty} = v_\omega(t).$$

Fissando  $n = N$ , ne segue che, per ogni  $v \in \ker(L - \lambda_N I)$ , si ha

$$\int_{\{v < 0\}} \Gamma_N^-(t) v(t) dt + \int_{\{v > 0\}} \Gamma_N^+(t) v(t) dt \geq \eta \|v\|_\infty.$$

Ponendo  $d = N$ ,  $\psi_-(t) = \Gamma_N^-(t)$  e  $\psi_+(t) = \Gamma_N^+(t)$  si ha la tesi. ■

Siamo ora in grado di dimostrare la seguente

**Proposizione 8.6** *Se, per ogni  $v \in \ker(L - \lambda_N I)$  non nullo si ha*

$$\int_{\{v < 0\}} \limsup_{x \rightarrow -\infty} h(t, x) v(t) dt + \int_{\{v > 0\}} \liminf_{x \rightarrow +\infty} h(t, x) v(t) dt > 0,$$

*allora, sempre per  $v \in \ker(L - \lambda_N I)$ , si ha*

$$\lim_{\|v\| \rightarrow \infty} \int_0^T H(t, v(t)) dt = +\infty.$$

Dimostrazione. Per  $v \in \ker(L - \lambda_N I)$ , definiamo gli insiemi

$$A_v^- = \{t \in [0, T] : v(t) < -d\}, \quad A_v^+ = \{t \in [0, T] : v(t) > d\},$$

$$A_v^0 = \{t \in [0, T] : -d \leq v(t) \leq d\}.$$

Sia

$$K = \max\{|H(t, x)| : (t, x) \in [0, T] \times [-d, d]\}.$$

Ricordando che  $H(t, x) = \int_0^x h(t, u) du$ , abbiamo che

$$\begin{aligned} \int_{A_v^-} H(t, v(t)) dt &= \int_{A_v^-} \left( H(t, -d) + \int_{-d}^{v(t)} h(t, x) dx \right) dt \\ &\geq \int_{A_v^-} \psi_-(t)(v(t) + d) dt - KT \\ &\geq \int_{A_v^-} \psi_-(t)v(t) dt - d\|\psi_-\|_{L^1} - KT \\ &\geq \int_{\{v < 0\}} \psi_-(t)v(t) dt - 2d\|\psi_-\|_{L^1} - KT. \end{aligned}$$

Analogamente, troviamo

$$\int_{A_v^+} H(t, v(t)) dt \geq \int_{\{v > 0\}} \psi_+(t)v(t) dt - 2d\|\psi_+\|_{L^1} - KT.$$

Infine,

$$\int_{A_v^0} H(t, v(t)) dt \geq -KT.$$

Mettendo assieme le tre disuguaglianze e usando il Lemma, abbiamo che

$$\begin{aligned} \int_0^T H(t, v(t)) dt &= \int_{A_v^-} H(t, v(t)) dt + \int_{A_v^0} H(t, v(t)) dt + \int_{A_v^+} H(t, v(t)) dt \\ &\geq \int_{\{v < 0\}} \psi_-(t)v(t) dt + \int_{\{v > 0\}} \psi_+(t)v(t) dt - 4d\|\psi_+\|_{L^1} - 3KT \\ &\geq \eta\|v\|_\infty - 4d\|\psi_+\|_{L^1} - 3KT, \end{aligned}$$

da cui la conclusione. ■

## 8.4 Nonlinearità periodiche

Consideriamo il problema

$$(\tilde{P}) \quad \begin{cases} x'' + g(t, x) = e(t), \\ x(0) = x(T), \quad x'(0) = x'(T). \end{cases}$$

Come sempre, supponiamo che  $g$  ed  $e$  siano funzioni continue. Inoltre, posta  $G(t, x) = \int_0^x g(t, u) du$ , supponiamo che  $G$  sia periodica in  $x$ :

$$G(t, x + 2\pi) = G(t, x), \quad \text{per ogni } (t, x) \in [0, T] \times \mathbb{R}.$$



In particolare,  $g$  e  $G$  sono funzioni limitate: esiste un  $C > 0$  per cui

$$|g(t, x)| \leq C, \quad |G(t, x)| \leq C, \quad \text{per ogni } (t, x) \in [0, T] \times \mathbb{R}.$$

**Teorema 8.7 (Mawhin - Willem, 1984)** *Supponiamo che*

$$G(t, x + 2\pi) = G(t, x), \quad \text{per ogni } (t, x) \in [0, T] \times \mathbb{R}.$$

*Se inoltre*

$$\bar{e} := \frac{1}{T} \int_0^T e(t) dt = 0,$$

*Allora  $(\tilde{P})$  ha almeno due soluzioni geometricamente distinte.*

Dimostrazione. Il funzionale  $F : H_T^1 \rightarrow \mathbb{R}$  è definito da

$$F(x) = \int_0^T \left[ \frac{1}{2} x'(t)^2 - G(t, x(t)) + e(t)x(t) \right] dt.$$

Esso è limitato inferiormente e tale che

$$F(x + 2\pi) = F(x), \quad \text{per ogni } x \in H_T^1.$$

Sia  $(x_n)_n$  una successione in  $H_T^1$  tale che  $F(x_n) \rightarrow \inf F$ . Essendo  $(F(x_n))_n$  limitata e

$$\begin{aligned} \frac{1}{2} \int_0^T x_n'(t)^2 dt &\leq F(x_n) + \int_0^T G(t, x_n(t)) dt + \left| \int_0^T e(t) \tilde{x}_n(t) dt \right| \\ &\leq F(x_n) + TC + \|e\|_2 \|\tilde{x}_n\|_2, \end{aligned}$$

si ha che  $(\tilde{x}_n)_n$  è limitata. Possiamo ora definire una nuova successione  $(y_n)_n$  in questo modo:  $\tilde{y}_n = \tilde{x}_n$ ,  $\bar{y}_n \in [0, 2\pi]$  e  $\bar{y}_n - \bar{x}_n \in 2\pi\mathbb{Z}$ . Pertanto,  $F(y_n) = F(x_n) \rightarrow \inf F$  e  $(y_n)_n$  è limitata. Usando il fatto che  $F$  è debolmente semi-continua inferiormente se ne deduce, come nella dimostrazione del Teorema 7.3, che esiste un  $x \in H_T^1$  tale che  $F(x) = \inf F$ . Quindi  $x$  è un punto di minimo e  $F'(x) = 0$ .

Se  $x$  non è un punto di minimo isolato, ci sono infiniti punti di minimo vicini a  $x$ . In questo caso, ci sono infiniti punti critici che non differiscono da  $x$  di un multiplo di  $2\pi$ .

Se invece  $x$  è un punto di minimo isolato, esiste un  $r \in ]0, 2\pi[$  tale che

$$F(u) > \min F, \quad \text{per ogni } u \in \overline{B}(x, r) \setminus \{x\}.$$

Dimostriamo che

$$\inf_{\partial B(x, r)} F > \min F.$$

Per assurdo, supponiamo esista una successione  $(x_n)_n$  in  $\partial B(x, r)$  tale che  $F(x_n) \leq \min F + \frac{1}{n}$ . Usando il principio di Ekeland, con  $\varepsilon = \frac{1}{n}$ , è possibile

trovare una successione  $(y_n)_n$  in  $H_T^1$  tale che  $F(y_n) \leq F(x_n)$ ,  $\|y_n - x_n\| \leq \frac{1}{\sqrt{n}}$  e, per ogni  $w \neq x_n$ ,

$$F(w) > F(y_n) - \frac{1}{\sqrt{n}}\|w - y_n\|.$$

Essendo  $F$  differenziabile, esiste un  $\delta_n > 0$  tale che, se  $h \in B(0, \delta_n)$ ,

$$|F(y_n + h) - F(y_n) - F'(y_n)h| \leq \frac{1}{\sqrt{n}}\|h\|.$$

Prendendo  $w = y_n + h$ , ne segue che, per ogni  $h \in B(0, \delta_n)$ ,

$$F'(y_n)h \geq F(y_n + h) - F(y_n) - \frac{1}{\sqrt{n}}\|h\| \geq -\frac{2}{\sqrt{n}}\|h\|,$$

il che implica che  $\|F'(y_n)\| \leq \frac{2}{\sqrt{n}}$ . Abbiamo così una successione limitata  $(y_n)_n$  tale che  $F(y_n) \rightarrow \min F$  e  $F'(y_n) \rightarrow 0$ . Per il Lemma 8.1, esiste una sottosuccessione  $(y_{n_k})_k$  che converge ad un certo  $y \in H_T^1$ . Da quanto sopra,  $y \in \partial B(x, r)$  e  $F(y) = \min F$ , una contraddizione.

Prendendo  $\Omega = B(x, r)$ ,  $x_0 = x$  e  $x_1 = x + 2\pi$ , si ha che

$$F(x_0) = F(x_1) < \inf_{s \in \partial\Omega} F(s),$$

per cui si applica il Teorema 7.7. Posto

$$\Gamma = \{\gamma \in C([0, 1], H) : \gamma(0) = x_1, \gamma(1) = x_2\}$$

e

$$c = \inf_{\gamma \in \Gamma} \max_{t \in [0, 1]} F(\gamma(t)),$$

esiste una successione  $(x_n)_n$  in  $H_T^1$  tale che

$$\lim_n F(x_n) = c, \quad \lim_n F'(x_n) = 0.$$

Procedendo come nella prima parte della dimostrazione, si vede che  $(\tilde{x}_n)_n$  è limitata e possiamo definire una nuova successione  $(y_n)_n$  limitata tale che  $F(y_n) = F(x_n) \rightarrow c$ ,  $F'(y_n) = F'(x_n) \rightarrow 0$ . Usando di nuovo il Lemma 8.1, si vede che esiste una sottosuccessione  $(y_{n_k})_k$  che converge ad un certo  $y \in H_T^1$ . Da quanto sopra,  $F(y) = c$ , e  $F'(y) = 0$ . Come dimostrato per il Teorema 7.7,  $F(y) = c > F(x)$ , per cui sicuramente  $F$  ha almeno due punti critici,  $x$  e  $y$ , che non differiscono tra loro di un multiplo di  $2\pi$ . ■

**Corollario 8.8** *Il pendolo forzato*

$$x'' + a \sin x = e(t),$$

con  $e : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  continua e  $T$ -periodica, tale che

$$\bar{e} = \frac{1}{T} \int_0^T e(t) dt = 0,$$

ha almeno due soluzioni  $T$ -periodiche geometricamente distinte.

Dimostrazione. Essendo  $g(x) = a \sin x$ , abbiamo che  $G(x) = a(1 - \cos x)$ , e possiamo applicare il teorema precedente. ■