

Analisi Matematica I - modulo B

Appunti delle lezioni tenute dal Prof. A. Fonda

Università di Trieste, CdL Matematica, a.a. 2009/2010

1 Il campo dei numeri complessi

1.1 Definizioni e prime proprietà

Consideriamo l'insieme

$$\mathbb{R} \times \mathbb{R} = \{(a, b) : a \in \mathbb{R}, b \in \mathbb{R}\},$$

che spesso si indica con \mathbb{R}^2 . Definiamo un'operazione di "addizione":

$$(a, b) + (a', b') = (a + a', b + b').$$

Si verificano le seguenti proprietà:

- a) (associativa) $(a, b) + ((a', b') + (a'', b'')) = ((a, b) + (a', b')) + (a'', b'')$;
- b) esiste un "elemento neutro" $(0, 0)$: si ha $(a, b) + (0, 0) = (a, b)$;
- c) ogni elemento (a, b) ha un "opposto" $-(a, b) = (-a, -b)$: si ha

$$(a, b) + (-a, -b) = (0, 0);$$

- d) (commutativa) $(a, b) + (a', b') = (a', b') + (a, b)$;

Definiamo un'operazione di "moltiplicazione":

$$(a, b) \cdot (a', b') = (aa' - bb', ab' + ba').$$

Si può verificare che valgono le seguenti proprietà:

- a) (associativa) $(a, b) \cdot ((a', b') \cdot (a'', b'')) = ((a, b) \cdot (a', b')) \cdot (a'', b'')$;
- b) esiste un "elemento neutro" $(1, 0)$: si ha $(a, b) \cdot (1, 0) = (a, b)$;
- c) ogni elemento $(a, b) \neq (0, 0)$ ha un "reciproco" $(a, b)^{-1} = \left(\frac{a}{a^2+b^2}, \frac{-b}{a^2+b^2}\right)$: si ha

$$(a, b) \cdot \left(\frac{a}{a^2+b^2}, \frac{-b}{a^2+b^2}\right) = (1, 0);$$

- d) (commutativa) $(a, b) \cdot (a', b') = (a', b') \cdot (a, b)$;
- e) (distributiva) $(a, b) \cdot ((a', b') + (a'', b'')) = ((a, b) \cdot (a', b')) + ((a, b) \cdot (a'', b''))$.

(Nel seguito, ometteremo spesso di scrivere il “ \cdot ”). In questo modo, $(\mathbb{R}^2, +, \cdot)$ risulta essere un campo, che verrà indicato con \mathbb{C} e si dirà il “campo complesso”. I suoi elementi si chiameranno “numeri complessi”.

Si può pensare \mathbb{C} come un'estensione di \mathbb{R} in questo modo: si identificano tutti gli elementi della forma $(a, 0)$ con il corrispondente numero reale a . Le operazioni di somma e moltiplicazione indotte su \mathbb{R} sono effettivamente quelle preesistenti:

$$\begin{aligned}(a, 0) + (b, 0) &= (a + b, 0), \\ (a, 0) \cdot (b, 0) &= (ab, 0).\end{aligned}$$

Notiamo che vale la seguente uguaglianza:

$$(a, b) = (a, 0) + (0, 1)(b, 0).$$

È allora conveniente introdurre un nuovo simbolo per indicare l'elemento $(0, 1)$. Scriveremo

$$(0, 1) = i.$$

In questo modo, avendo identificato $(a, 0)$ con a e $(b, 0)$ con b , possiamo scrivere

$$(a, b) = a + ib.$$

Posto $z = a + ib$, il numero a si dice “parte reale” di z e si scrive $a = \text{Re}(z)$. Il numero b si dice “parte immaginaria” di z e si scrive $b = \text{Im}(z)$.

Osserviamo ora che si ha

$$i^2 = (0, 1)(0, 1) = (-1, 0) = -1.$$

Usando questa semplice informazione, possiamo verificare che valgono le usuali proprietà simboliche formali: ad esempio,

$$\begin{aligned}(a + ib) + (a' + ib') &= (a + a') + i(b + b'), \\ (a + ib)(a' + ib') &= (aa' - bb') + i(ab' + ba').\end{aligned}$$

1.2 la formula di De Moivre

Se $z = a + ib$, si introduce il “modulo” di z :

$$|z| = \sqrt{a^2 + b^2},$$

Dati due numeri complessi z e z' , si può verificare che

$$|zz'| = |z||z'|.$$

In particolare, se $z = z'$, si ha

$$|z^2| = |z|^2.$$

Ne segue per induzione che, per $n \in \mathbb{N}$,

$$|z^n| = |z|^n.$$

Inoltre, se $z \neq 0$, essendo $|z^{-1}z| = 1$, si ha

$$|z^{-1}| = |z|^{-1}.$$

Dato un numero complesso $z = a + ib$, si introduce il numero $z^* = a - ib$, detto il “complesso coniugato” di z . Valgono le seguenti proprietà:

$$\begin{aligned}(z_1 + z_2)^* &= z_1^* + z_2^*; \\ (z_1 z_2)^* &= z_1^* z_2^*; \\ z^{**} &= z; \\ z z^* &= |z|^2; \\ \operatorname{Re}(z) &= \frac{1}{2}(z + z^*); \\ \operatorname{Im}(z) &= \frac{1}{2i}(z - z^*).\end{aligned}$$

Se $z \neq 0$, è

$$z^{-1} = \frac{z^*}{|z|^2}.$$

Ogni numero complesso $z \neq 0$ si può scrivere come $z = |z| \frac{z}{|z|}$. Indicheremo con ρ il modulo di z ; Siccome $\frac{z}{|z|}$ appartiene alla circonferenza unitaria, esiste un unico $\theta \in [0, 2\pi[$ per cui $\frac{z}{|z|} = (\cos \theta, \sin \theta)$. Tale θ si dice “argomento principale” di z e si indica con $\operatorname{Arg}(z)$. Avremo quindi

$$z = \rho(\cos \theta + i \sin \theta).$$

In realtà ogni θ che verifichi questa relazione si chiama “argomento” di z . Due argomenti dello stesso numero complesso differiscono quindi per un multiplo intero di 2π .

Dati due numeri complessi

$$z = \rho(\cos \theta + i \sin \theta), \quad z' = \rho'(\cos \theta' + i \sin \theta'),$$

avremo che

$$\begin{aligned}z z' &= \rho \rho' [(\cos \theta \cos \theta' - \sin \theta \sin \theta') + i(\sin \theta \cos \theta' + \cos \theta \sin \theta')] \\ &= \rho \rho' [\cos(\theta + \theta') + i \sin(\theta + \theta')].\end{aligned}$$

Quindi, moltiplicando due numeri complessi, gli argomenti corrispondenti si sommano. In particolare,

$$z^2 = \rho^2 [\cos(2\theta) + i \sin(2\theta)],$$

e, per induzione,

$$z^n = \rho^n [\cos(n\theta) + i \sin(n\theta)].$$

Come caso particolare, per $\rho = 1$, abbiamo la **formula di De Moivre**:

$$(\cos \theta + i \sin \theta)^n = \cos(n\theta) + i \sin(n\theta).$$

1.3 La risoluzione delle equazioni algebriche

Affrontiamo ora il problema dell'esistenza delle radici n -esime di un numero complesso z . Scriviamo $z = \rho(\cos \theta + i \sin \theta)$ e consideriamo l'equazione

$$u^n = z,$$

con $n \geq 1$. Cerchiamo le soluzioni u nella forma $u = r(\cos \phi + i \sin \phi)$. Usando la formula di De Moivre si avrà:

$$r^n(\cos(n\phi) + i \sin(n\phi)) = \rho(\cos \theta + i \sin \theta),$$

per cui

$$r^n = \rho, \quad n\phi = \theta + 2\pi k,$$

con $k \in \mathbb{Z}$. Allora sarà

$$r = \sqrt[n]{\rho}, \quad \phi = \frac{\theta}{n} + \frac{2\pi k}{n}.$$

Si noti però che gli argomenti ϕ di questo tipo individuano solamente n angoli distinti che, al variare di k in \mathbb{Z} , si ripetono ciclicamente con periodo n . In conclusione, le radici n -esime di z sono in numero di n e si possono scrivere come segue:

$$u = \sqrt[n]{\rho} \left[\cos \left(\frac{\theta}{n} + \frac{2\pi k}{n} \right) + i \sin \left(\frac{\theta}{n} + \frac{2\pi k}{n} \right) \right], \quad k = 0, 1, \dots, n-1.$$

Possiamo ora considerare un'equazione del secondo grado

$$Au^2 + Bu + C = 0,$$

dove A, B, C sono numeri complessi fissati, con $A \neq 0$. Come facilmente si vede, l'equazione è equivalente a

$$\left(u + \frac{B}{2A} \right)^2 = \frac{B^2 - 4AC}{(2A)^2}.$$

Ponendo $v = u + \frac{B}{2A}$ e $z = \frac{B^2 - 4AC}{(2A)^2}$, ci si riconduce al problema delle radici seconde che abbiamo già risolto.

Per concludere, consideriamo l'equazione più generale

$$A_n u^n + A_{n-1} u^{n-1} + \dots + A_1 u + A_0 = 0,$$

dove A_0, A_1, \dots, A_n sono numeri complessi fissati, con $A_n \neq 0$. In altri termini, vogliamo trovare le radici di un polinomio a coefficienti complessi. Il seguente teorema, che enunciamo senza dimostrazione, è noto come **teorema fondamentale dell'algebra**.

Teorema. *Ogni polinomio di grado $n \geq 1$ ha, nel campo complesso, almeno una radice.*

Il problema di trovare una formula generale che fornisca le radici è però tutt'altro che facile. Lo abbiamo affrontato nel caso $n = 2$ e si può risolvere anche se $n = 3$ o 4 . Se $n \geq 5$, però, è stato dimostrato che non esiste alcuna formula algebrica generale che fornisca una radice del polinomio.

2 Serie numeriche

2.1 Introduzione e prime proprietà

Data una successione $(a_k)_k$ di numeri reali o complessi, chiameremo “serie numerica” (ad essa associata) la successione $(s_n)_n$ così definita:

$$\begin{aligned} s_0 &= a_0, \\ s_1 &= a_0 + a_1, \\ s_2 &= a_0 + a_1 + a_2, \\ &\dots \\ s_n &= a_0 + a_1 + a_2 + \dots + a_n, \\ &\dots \end{aligned}$$

La terminologia differisce da quella delle successioni, in generale, essenzialmente per motivi di tradizione. Il numero a_k si dice “termine k -esimo”, mentre $s_n = \sum_{k=0}^n a_k$ si dice “somma parziale n -esima” della serie. Nel caso in cui esiste il limite di $(s_n)_n$ ed è un numero S (reale o complesso), si dice che la serie “converge”. In tal caso, il numero S si dice “somma della serie” e si scrive

$$S = \lim_n \left(\sum_{k=0}^n a_k \right) = \sum_{k=0}^{\infty} a_k,$$

o talvolta anche

$$S = a_0 + a_1 + a_2 + \dots + a_n + \dots$$

Se si tratta di una serie a termini reali e $\lim_n s_n = +\infty$, si dice che la serie “diverge a $+\infty$ ”. Analogamente per il caso $-\infty$. Se la successione $(s_n)_n$ non ha limite, si dice che la serie è “indeterminata”.

Con un abuso di notazioni, si usa spesso indicare la serie stessa con i simboli

$$\sum_{k=0}^{\infty} a_k, \quad \text{oppure} \quad a_0 + a_1 + a_2 + \dots + a_n + \dots,$$

rischiando di confondere la serie con la sua eventuale somma. Seguendo la tradizione, ci adegueremo anche noi a queste notazioni. Talvolta, per brevità, scriveremo semplicemente $\sum_k a_k$.

Esempi. 1) Per $\alpha \in \mathbb{R}$, la “serie geometrica”

$$1 + \alpha + \alpha^2 + \alpha^3 + \dots + \alpha^n + \dots$$

ha termine k -esimo $a_k = \alpha^k$. Se $\alpha \neq 1$, la somma parziale n -esima vale

$$s_n = \sum_{k=0}^n \alpha^k = \frac{\alpha^{n+1} - 1}{\alpha - 1},$$

mentre se $\alpha = 1$, si ha $s_n = n + 1$. Quindi la serie converge se e solo se $|\alpha| < 1$, nel qual caso la sua somma è

$$\sum_{k=0}^{\infty} \alpha^k = \frac{1}{1 - \alpha}.$$

Se $\alpha \geq 1$, la serie diverge a $+\infty$. Se $\alpha \leq -1$, la serie è indeterminata.

2) La “serie di Mengoli”

$$\frac{1}{1 \cdot 2} + \frac{1}{2 \cdot 3} + \frac{1}{3 \cdot 4} + \cdots + \frac{1}{(n+1) \cdot (n+2)} + \cdots$$

ha termine k -esimo $a_k = \frac{1}{(k+1)(k+2)}$. Essa è di tipo “telescopico”:

$$\left(\frac{1}{1} - \frac{1}{2}\right) + \left(\frac{1}{2} - \frac{1}{3}\right) + \left(\frac{1}{3} - \frac{1}{4}\right) + \cdots + \left(\frac{1}{n+1} - \frac{1}{n+2}\right) + \cdots$$

Si vede quindi che gli addendi si elidono a due a due, e la somma parziale n -esima è, semplicemente,

$$s_n = 1 - \frac{1}{n+2},$$

per cui $\lim_n s_n = 1$. In altri termini, la serie converge e ha somma 1:

$$\sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{(k+1)(k+2)} = 1.$$

Naturalmente, possiamo anche scrivere, equivalentemente,

$$\sum_{j=1}^{\infty} \frac{1}{j(j+1)} = 1, \quad \sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{k(k+1)} = 1, \quad \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n(n+1)} = 1,$$

o usare diverse altre varianti, legate alla notazione di sommatoria.

3) La “serie armonica”

$$1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \frac{1}{4} + \cdots + \frac{1}{n+1} + \cdots$$

ha termine k -esimo $a_k = \frac{1}{k+1}$. Essa diverge. Lo si può vedere scrivendola in questo modo:

$$1 + \frac{1}{2} + \left(\frac{1}{3} + \frac{1}{4}\right) + \left(\frac{1}{5} + \frac{1}{6} + \frac{1}{7} + \frac{1}{8}\right) + \\ + \left(\frac{1}{9} + \frac{1}{10} + \frac{1}{11} + \frac{1}{12} + \frac{1}{13} + \frac{1}{14} + \frac{1}{15} + \frac{1}{16}\right) + \cdots,$$

raggruppando prima due termini, poi quattro, poi otto, poi sedici e così via, raddoppiando di volta in volta. È facile vedere ora che le somme nelle parentesi danno un risultato che è sempre maggiore di $\frac{1}{2}$. La successione delle somme parziali (che è strettamente crescente) dovrà quindi tendere a $+\infty$. Talvolta si scrive

$$\sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{k+1} = +\infty.$$

Teorema. Se una serie $\sum_k a_k$ converge, allora

$$\lim_n a_n = 0.$$

Dimostrazione. Sia $\lim_n s_n = S$ un numero reale o complesso. Allora anche $\lim_n s_{n-1} = S$, da cui

$$\lim_n a_n = \lim_n (s_n - s_{n-1}) = \lim_n s_n - \lim_n s_{n-1} = S - S = 0.$$

■

Enunciamo una semplice conseguenza della proprietà associativa e distributiva di addizione e moltiplicazione.

Teorema. Supponiamo che le due serie $\sum_k a_k$ e $\sum_k b_k$ convergano e abbiano somma A e B , rispettivamente. Allora converge anche la serie $\sum_k (a_k + b_k)$ e la sua somma vale $A + B$. Inoltre, per ogni numero fissato α , converge anche la serie $\sum_k (\alpha a_k)$ e la sua somma vale αA . Scriveremo brevemente

$$\sum_{k=0}^{\infty} (a_k + b_k) = \sum_{k=0}^{\infty} a_k + \sum_{k=0}^{\infty} b_k, \quad \sum_{k=0}^{\infty} (\alpha a_k) = \alpha \sum_{k=0}^{\infty} a_k.$$

Dimostrazione. Siano $s_n = \sum_{k=0}^n a_k$ e $s'_n = \sum_{k=0}^n b_k$. Allora

$$s_n + s'_n = \sum_{k=0}^n (a_k + b_k), \quad \alpha s_n = \sum_{k=0}^n (\alpha a_k),$$

da cui segue la tesi. ■

Raramente si ha la fortuna di riuscire a calcolare la somma di una serie, se questa esiste. Molto spesso, ci si accontenta di stabilire se la serie converge o meno. Se la serie converge, si potrà forse trovare in un secondo tempo una stima numerica della sua somma.

Ricordiamo che la serie $\sum_k a_k$ converge se esiste il limite $\lim_n s_n$, ed è un numero (reale o complesso). Possiamo allora fare la seguente considerazione.

Se modifichiamo solo un numero finito di termini di una serie, otteniamo una nuova serie con la seguente proprietà: essa converge se e solo se converge la serie di partenza.

2.2 Serie a termini reali

Sono particolarmente importanti le serie a termini reali positivi. Se per ogni k si ha che a_k è reale e $a_k \geq 0$, la successione $(s_n)_n$ è crescente e pertanto ha limite. In questo caso, la serie ha due sole alternative: o converge, o diverge a $+\infty$. È molto utile il seguente **criterio del confronto**.

Teorema. Siano $\sum_k a_k$ e $\sum_k b_k$ due serie a termini reali tali che

$$\exists \bar{k} : k \geq \bar{k} \Rightarrow 0 \leq a_k \leq b_k.$$

Possiamo affermare che:

- a) se la serie $\sum_k b_k$ converge, allora converge anche la serie $\sum_k a_k$;
- b) se la serie $\sum_k a_k$ diverge, allora diverge anche la serie $\sum_k b_k$.

Dimostrazione. Poniamo

$$s_n = a_0 + a_1 + a_2 + \dots + a_n, \quad s'_n = b_0 + b_1 + b_2 + \dots + b_n.$$

Dimostriamo a). Se la serie $\sum_k b_k$ converge, esiste il limite

$$\lim_n s'_n = S' \in \mathbb{R}.$$

Usando la considerazione fatta in precedenza, possiamo modificare un numero finito di termini nelle due serie e supporre che sia $0 \leq a_k \leq b_k$, per ogni k . Allora anche

$$s_n \leq s'_n,$$

per ogni n . Inoltre, la successione $(s_n)_n$ è crescente e pertanto ha limite. Da quanto sopra, $\lim_n s_n \leq S'$, per cui la serie $\sum_k a_k$ converge.

Veniamo alla dimostrazione di b): siccome la successione $(s'_n)_n$ è crescente, essa ha limite. Quindi, se la serie $\sum_k b_k$ non diverge, allora essa converge. Ma allora, per a), anche $\sum_k a_k$ converge. ■

Esempio. La serie

$$1 + \frac{1}{2^2} + \frac{1}{3^2} + \frac{1}{4^2} + \dots + \frac{1}{(n+1)^2} + \dots$$

converge. Lo si vede confrontandola con la serie

$$1 + \frac{1}{1 \cdot 2} + \frac{1}{2 \cdot 3} + \frac{1}{3 \cdot 4} + \dots + \frac{1}{n \cdot (n+1)} + \dots,$$

ottenuta dalla serie di Mengoli aggiungendo all'inizio l'addendo 1. Si verifica immediatamente che i termini della prima sono tutti minori o uguali ai termini della seconda.

Come primo corollario, abbiamo il **criterio del confronto asintotico**.

Corollario 1. Siano $\sum_k a_k$ e $\sum_k b_k$ due serie a termini reali e positivi tali che esista il limite

$$\ell = \lim_k \frac{a_k}{b_k}.$$

Si possono verificare tre casi:

1. $\ell \in]0, +\infty[$; allora le due serie convergono o divergono contemporaneamente.
2. $\ell = 0$; se la serie $\sum_k b_k$ converge, allora converge anche la serie $\sum_k a_k$.
3. $\ell = +\infty$; se la serie $\sum_k b_k$ diverge, allora diverge anche la serie $\sum_k a_k$.

Dimostrazione. 1. Se $\ell \in]0, +\infty[$, esiste un \bar{k} tale che

$$k \geq \bar{k} \quad \Rightarrow \quad \frac{\ell}{2} \leq \frac{a_k}{b_k} \leq \frac{3\ell}{2},$$

ossia

$$k \geq \bar{k} \quad \Rightarrow \quad a_k \leq \frac{3\ell}{2} b_k \quad \text{e} \quad b_k \leq \frac{2}{\ell} a_k.$$

La conclusione segue allora dal criterio di confronto.

2. Se $\ell = 0$, allora esiste un \bar{k} tale che, se $k \geq \bar{k}$, allora $a_k \leq b_k$. Si applica quindi direttamente il criterio di confronto.
3. È analogo al caso 2, con i ruoli di a_k e b_k scambiati. ■

Il seguente corollario ci fornisce il cosiddetto **criterio del rapporto**.

Corollario 2. Sia $\sum_k a_k$ una serie a termini reali e positivi per cui esista il limite

$$L = \lim_k \frac{a_{k+1}}{a_k}.$$

Se $L < 1$, allora la serie converge.

Dimostrazione. Fissiamo un $\alpha \in]L, 1[$. Allora esiste un \bar{k} tale che

$$k \geq \bar{k} \quad \Rightarrow \quad \frac{a_{k+1}}{a_k} \leq \alpha.$$

Pertanto, si ha

$$\begin{aligned} a_{\bar{k}+1} &\leq \alpha a_{\bar{k}} \\ a_{\bar{k}+2} &\leq \alpha a_{\bar{k}+1} \leq \alpha^2 a_{\bar{k}} \\ a_{\bar{k}+3} &\leq \alpha a_{\bar{k}+2} \leq \alpha^3 a_{\bar{k}} \\ &\dots \\ a_{\bar{k}+m} &\leq \alpha a_{\bar{k}+m-1} \leq \alpha^m a_{\bar{k}} \\ &\dots, \end{aligned}$$

ossia, con un cambio di indici,

$$k \geq \bar{k} \quad \Rightarrow \quad a_k \leq \alpha^{k-\bar{k}} a_{\bar{k}} = \frac{a_{\bar{k}}}{\alpha^{\bar{k}}} \alpha^k.$$

La conclusione segue per confronto con la serie geometrica di base α , che converge, essendo $0 < \alpha < 1$. ■

In modo simile si dimostra il cosiddetto **criterio della radice**.

Corollario 3. Sia $\sum_k a_k$ una serie a termini reali e positivi per cui esista il limite

$$L = \lim_k \sqrt[k]{a_k}.$$

Se $L < 1$, allora la serie converge.

Dimostrazione. Fissiamo un $\alpha \in]L, 1[$. Allora esiste un \bar{k} tale che

$$k \geq \bar{k} \quad \Rightarrow \quad \sqrt[k]{a_k} \leq \alpha,$$

ossia

$$k \geq \bar{k} \quad \Rightarrow \quad a_k \leq \alpha^k,$$

La conclusione segue per confronto con la serie geometrica di base α , che converge, essendo $0 < \alpha < 1$. ■

Vediamo ora il **criterio di condensazione**. Si tratta di un procedimento che già abbiamo usato nel trattare la serie armonica.

Teorema. Se $(a_k)_k$ è una successione decrescente di numeri positivi, allora le due serie

$$\sum_{k=0}^{\infty} a_k, \quad \sum_{k=0}^{\infty} 2^k a_{2^k}$$

convergono o divergono contemporaneamente.

Dimostrazione. Per semplicità, tralasciamo il termine a_0 . Supponiamo che la serie $\sum_k 2^k a_{2^k}$ converga. Si ha:

$$\begin{aligned} a_1 + (a_2 + a_3) &\leq a_1 + 2a_2 \\ a_1 + (a_2 + a_3) + (a_4 + a_5 + a_6 + a_7) &\leq a_1 + 2a_2 + 4a_4 \\ a_1 + (a_2 + a_3) + (a_4 + a_5 + a_6 + a_7) + \\ &\quad + (a_8 + a_9 + a_{10} + a_{11} + a_{12} + a_{13} + a_{14} + a_{15} + a_{16} + a_{17}) \leq \\ &\leq a_1 + 2a_2 + 4a_4 + 8a_8 \\ \dots \end{aligned}$$

Per confronto, si vede che anche la serie $\sum_k a_k$ converge.

Supponiamo ora che la serie $\sum_k a_k$ converga. Allora

$$\begin{aligned} a_1 + 2a_2 &\leq 2(a_1 + a_2) \\ a_1 + 2a_2 + 4a_4 &\leq 2(a_1 + a_2 + (a_3 + a_4)) \\ a_1 + 2a_2 + 4a_4 + 8a_8 &\leq 2(a_1 + a_2 + (a_3 + a_4) + (a_5 + a_6 + a_7 + a_8)) \\ \dots \end{aligned}$$

Per confronto, siccome $\sum_k 2a_k$ converge, anche la serie $\sum_k 2^k a_{2^k}$ converge. ■

Esempio 1. Consideriamo la serie

$$\sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{k^{\beta}}.$$

La successione $(a_k)_k$, con $a_k = 1/k^{\beta}$, è decrescente se $\beta > 0$. La “serie condensata” è

$$\sum_{k=0}^{\infty} 2^k a_{2^k} = \sum_{k=0}^{\infty} 2^k \frac{1}{(2^k)^{\beta}} = \sum_{k=0}^{\infty} (2^{1-\beta})^k.$$

È una serie geometrica di ragione $\alpha = 2^{1-\beta}$. Essa converge se e solo se $\alpha < 1$. Quindi

$$\sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{k^{\beta}} \text{ converge} \iff \beta > 1.$$

Esempio 2. Consideriamo la serie

$$\sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{k(\ln k)^{\beta}}.$$

Facendo uso del calcolo differenziale, si dimostra che la successione $(a_k)_k$, con $a_k = 1/k(\ln k)^{\beta}$, è decrescente se $\beta > 0$. La “serie condensata” è

$$\sum_{k=0}^{\infty} 2^k a_{2^k} = \sum_{k=0}^{\infty} 2^k \frac{1}{2^k (\ln 2^k)^{\beta}} = \frac{1}{(\ln 2)^{\beta}} \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{k^{\beta}}.$$

Da quanto visto nell'Esempio 1, si ha:

$$\sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{k(\ln k)^{\beta}} \text{ converge} \iff \beta > 1.$$

Consideriamo ora una serie a termini di segno alternato:

$$a_0 - a_1 + a_2 - a_3 + \dots + (-1)^n a_n + \dots,$$

dove gli a_k sono reali e positivi. Abbiamo il seguente **criterio di Leibniz**.

Teorema. Se $(a_k)_k$ è una successione decrescente di numeri positivi e

$$\lim_k a_k = 0,$$

allora la serie $\sum_k (-1)^k a_k$ converge.

Dimostrazione. Sia

$$s_n = a_0 - a_1 + a_2 - a_3 + \dots + (-1)^n a_n,$$

la successione delle somme parziali. Consideriamo le due sottosuccessioni di $(s_n)_n$ ottenute prendendo i termini con indice pari o i termini con indice dispari, rispettivamente. Siccome $(a_k)_k$ è positiva e decrescente, si ha:

$$s_1 \leq s_3 \leq s_5 \leq s_7 \leq \dots \leq s_6 \leq s_4 \leq s_2 \leq s_0.$$

Pertanto, la successione $(s_{2m+1})_m$ con gli indici dispari è crescente e limitata superiormente, mentre la successione $(s_{2m})_m$ con gli indici dispari è decrescente e limitata inferiormente. Quindi, esse hanno entrambe un limite reale:

$$\lim_m s_{2m+1} = \ell_1, \quad \lim_m s_{2m} = \ell_2.$$

D'altra parte,

$$\ell_1 - \ell_2 = \lim_m (s_{2m+1} - s_{2m}) = \lim_m (-a_{2m+1}) = 0,$$

per cui $\ell_1 = \ell_2$. Ne segue che anche la successione $(s_n)_n$ ha lo stesso limite. ■

2.3 Serie a termini complessi

Consideriamo una successione $(s_n)_n$ di numeri complessi; scriveremo

$$s_n = \sigma_n + i\tau_n$$

dove σ_n, τ_n sono reali (parte reale e parte immaginaria di s_n).

Teorema. *La successione $(s_n)_n$ ha limite in \mathbb{C} se e solo se le successioni $(\sigma_n)_n$ e $(\tau_n)_n$ hanno limite in \mathbb{R} . In tal caso, si ha:*

$$\lim_n s_n = \lim_n \sigma_n + i \lim_n \tau_n.$$

Dimostrazione. Supponiamo che esista il limite $\lim_n s_n$ e che sia un numero complesso $S = S_1 + iS_2$. Voglio far vedere che $\lim_n \sigma_n = S_1$ e $\lim_n \tau_n = S_2$. Fisso $\varepsilon > 0$. Essendo $\lim_n s_n = S$, esiste un \bar{n} tale che

$$n \geq \bar{n} \quad \Rightarrow \quad |s_n - S| < \varepsilon.$$

In altri termini

$$n \geq \bar{n} \quad \Rightarrow \quad \sqrt{(\sigma_n - S_1)^2 + (\tau_n - S_2)^2} < \varepsilon.$$

Da questo segue che

$$n \geq \bar{n} \quad \Rightarrow \quad |\sigma_n - S_1| < \varepsilon \quad \text{e} \quad |\tau_n - S_2| < \varepsilon,$$

per cui $\lim_n \sigma_n = S_1$ e $\lim_n \tau_n = S_2$.

Supponiamo ora che esistano i limiti $\lim_n \sigma_n$, $\lim_n \tau_n$ e che siano due numeri reali S_1 e S_2 , rispettivamente. Fisso $\varepsilon > 0$. Essendo $\lim_n \sigma_n = S_1$, esiste un \bar{n}_1 tale che

$$n \geq \bar{n}_1 \quad \Rightarrow \quad |\sigma_n - S_1| < \varepsilon.$$

Essendo $\lim_n \tau_n = S_2$, esiste un \bar{n}_2 tale che

$$n \geq \bar{n}_2 \quad \Rightarrow \quad |\tau_n - S_2| < \varepsilon.$$

Ponendo $\bar{n} = \max\{\bar{n}_1, \bar{n}_2\}$, da quanto sopra segue che

$$n \geq \bar{n} \quad \Rightarrow \quad |s_n - (S_1 + iS_2)| = \sqrt{(\sigma_n - S_1)^2 + (\tau_n - S_2)^2} < \sqrt{\varepsilon^2 + \varepsilon^2} = \sqrt{2}\varepsilon,$$

e questo è sufficiente per affermare che $\lim_n s_n = S_1 + iS_2$. ■

Corollario. Se $a_k = x_k + iy_k$, con x_k e y_k reali, la serie $\sum_k a_k$ converge se e solo se convergono le serie $\sum_k x_k$ e $\sum_k y_k$. In tal caso, la somma della serie è data da

$$\sum_{k=0}^{\infty} a_k = \sum_{k=0}^{\infty} x_k + i \sum_{k=0}^{\infty} y_k.$$

Dimostrazione. Sia $s_n = \sum_{k=0}^n a_k$. Allora

$$s_n = \sum_{k=0}^n (x_k + iy_k) = \sum_{k=0}^n x_k + i \sum_{k=0}^n y_k.$$

Pertanto, si ha $s_n = \sigma_n + i\tau_n$, dove $\sigma_n = \sum_{k=0}^n x_k$ è la parte reale di s_n e $\tau_n = \sum_{k=0}^n y_k$ è la sua parte immaginaria. Usando il teorema precedente, si ha la tesi. ■

Esempio. Consideriamo la serie

$$\sum_{k=0}^{\infty} \frac{i^k}{k+1} = 1 + \frac{i}{2} - \frac{1}{3} - \frac{i}{4} + \frac{1}{5} + \frac{i}{6} - \frac{1}{7} - \frac{i}{8} + \dots + \frac{i^n}{n+1} + \dots$$

La serie delle parti reali è

$$1 - \frac{1}{3} + \frac{1}{5} - \frac{1}{7} + \dots,$$

mentre quella delle parti immaginarie è

$$\frac{1}{2} - \frac{1}{4} + \frac{1}{6} - \frac{1}{8} + \dots$$

Entrambe convergono, per il criterio di Leibniz sulle serie reali a segni alternati. Quindi anche la serie di partenza converge.

2.4 Serie assolutamente convergenti

Iniziamo con il dimostrare la completezza di \mathbb{C} , ossia di \mathbb{R}^2 , con la distanza euclidea.¹

Teorema. \mathbb{C} è completo.

Dimostrazione. Sia $(s_n)_n$ una successione di Cauchy in \mathbb{C} , con $s_n = \sigma_n + i\tau_n$:

$$\forall \varepsilon > 0 \quad \exists \bar{n} : \quad n > m \geq \bar{n} \quad \Rightarrow \quad |s_n - s_m| < \varepsilon.$$

Siccome

$$|s_n - s_m| = \sqrt{|\sigma_n - \sigma_m|^2 + |\tau_n - \tau_m|^2},$$

si ha che $|\sigma_n - \sigma_m| \leq |s_n - s_m|$ e $|\tau_n - \tau_m| \leq |s_n - s_m|$. Pertanto,

$$\forall \varepsilon > 0 \quad \exists \bar{n} : \quad n > m \geq \bar{n} \quad \Rightarrow \quad |\sigma_n - \sigma_m| < \varepsilon \quad \text{e} \quad |\tau_n - \tau_m| < \varepsilon.$$

Pertanto $(\sigma_n)_n$ e $(\tau_n)_n$ sono entrambe successioni di Cauchy in \mathbb{R} . Essendo \mathbb{R} completo, esse hanno limite in \mathbb{R} . Ne segue che $(s_n)_n$ ha limite in \mathbb{C} . ■

Vediamo come si adatta alle serie il **criterio di Cauchy**.

Teorema. Una serie $\sum_k a_k$ (a termini reali o complessi) converge se e solo se

$$\forall \varepsilon > 0 \quad \exists \bar{n} : \quad n > m \geq \bar{n} \quad \Rightarrow \quad \left| \sum_{k=m+1}^n a_k \right| < \varepsilon.$$

Dimostrazione. Essendo sia \mathbb{R} che \mathbb{C} completi, abbiamo che la successione $(s_n)_n$ ha limite finito se e solo se è di Cauchy, ossia

$$\forall \varepsilon > 0 \quad \exists \bar{n} : \quad n > m \geq \bar{n} \quad \Rightarrow \quad |s_n - s_m| < \varepsilon.$$

Non essendo restrittivo supporre $m < n$, sostituendo $s_n = \sum_{k=0}^n a_k$ e $s_m = \sum_{k=0}^m a_k$ si ha la tesi. ■

Corollario 2. Se la serie $\sum_k |a_k|$ converge, allora anche $\sum_k a_k$ converge.

In tal caso, si dice che la serie $\sum_k a_k$ “converge assolutamente”.

Dimostrazione. Se $\sum_k |a_k|$ converge, per il criterio di Cauchy si ha:

$$\forall \varepsilon > 0 \quad \exists \bar{n} : \quad n > m \geq \bar{n} \quad \Rightarrow \quad \sum_{k=m+1}^n |a_k| < \varepsilon.$$

Ma, essendo $\left| \sum_{k=m+1}^n a_k \right| \leq \sum_{k=m+1}^n |a_k|$, ne segue che

$$\forall \varepsilon > 0 \quad \exists \bar{n} : \quad n > m \geq \bar{n} \quad \Rightarrow \quad \left| \sum_{k=m+1}^n a_k \right| < \varepsilon.$$

Quindi, per il criterio di Cauchy, $\sum_k a_k$ converge. ■

¹La completezza di \mathbb{R} è stata dimostrata dal Prof. Del Santo.

Un esempio di serie convergente ma non assolutamente convergente è il seguente:

$$\sum_{k=1}^{\infty} \frac{(-1)^k}{k}.$$

Date due serie $\sum_{k=0}^{\infty} a_k$ e $\sum_{k=0}^{\infty} b_k$, si definisce la serie “prodotto alla Cauchy” in questo modo:

$$\sum_{k=0}^{\infty} \left(\sum_{j=0}^k a_{k-j} b_j \right).$$

Teorema (di Mertens). *Se la serie $\sum_{k=0}^{\infty} a_k$ converge e ha somma A , la serie $\sum_{k=0}^{\infty} b_k$ converge e ha somma B e almeno una delle due converge assolutamente, allora la serie prodotto alla Cauchy converge e ha somma AB .*

Dimostrazione. ² Supponiamo, per fissare le idee, che sia la serie $\sum_{k=0}^{\infty} a_k$ a convergere assolutamente. Indichiamo con $c_k = \sum_{j=0}^k a_{k-j} b_j$, il termine k -esimo della serie prodotto. Siano $s_n = \sum_{k=0}^n a_k$, $s'_n = \sum_{k=0}^n b_k$ e $s''_n = \sum_{k=0}^n c_k$. Sia inoltre $r'_n = B - s'_n$. Allora

$$\begin{aligned} s''_n &= a_0 b_0 + (a_1 b_0 + a_0 b_1) + \dots + (a_n b_0 + a_{n-1} b_1 + \dots + a_1 b_{n-1} + a_0 b_n) \\ &= a_0 s'_n + a_1 s'_{n-1} + \dots + a_{n-1} s'_1 + a_n s'_0 \\ &= a_0 (B - r'_n) + a_1 (B - r'_{n-1}) + \dots + a_{n-1} (B - r'_1) + a_n (B - r'_0) \\ &= s_n B - (a_0 r'_n + a_1 r'_{n-1} + \dots + a_{n-1} r'_1 + a_n r'_0). \end{aligned}$$

Siccome $\lim_n s_n B = AB$, la tesi sarà dimostrata se

$$\lim_n (a_0 r'_n + a_1 r'_{n-1} + \dots + a_{n-1} r'_1 + a_n r'_0) = 0.$$

Fissiamo $\varepsilon > 0$. Essendo $\lim_n r'_n = 0$, esiste un \bar{n}_1 tale che

$$n \geq \bar{n}_1 \quad \Rightarrow \quad |r'_n| < \varepsilon.$$

Poniamo inoltre $\bar{R} = \max\{|r'_n| : n \in \mathbb{N}\}$. Per ipotesi, la serie $\sum_{k=0}^{\infty} |a_k|$ converge: sia \bar{A} la sua somma. Per il criterio di Cauchy esiste un \bar{n}_2 tale che $\bar{n}_2 \geq \bar{n}_1$ e

$$n \geq \bar{n}_2 \quad \Rightarrow \quad |a_{n-\bar{n}_1+1}| + |a_{n-\bar{n}_1+2}| + \dots + |a_n| < \varepsilon.$$

Allora, se $n \geq \bar{n}_2$,

$$\begin{aligned} |a_0 r'_n + a_1 r'_{n-1} + \dots + a_{n-1} r'_1 + a_n r'_0| &\leq \\ &\leq |a_0| |r'_n| + \dots + |a_{n-\bar{n}_1}| |r'_{\bar{n}_1}| + |a_{n-\bar{n}_1+1}| |r'_{\bar{n}_1-1}| + \dots + |a_n| |r'_0| \\ &\leq \varepsilon (|a_0| + \dots + |a_{n-\bar{n}_1}|) + \bar{R} (|a_{n-\bar{n}_1+1}| + \dots + |a_n|) \\ &\leq \varepsilon \bar{A} + \bar{R} \varepsilon \\ &= (\bar{A} + \bar{R}) \varepsilon, \end{aligned}$$

il che completa la dimostrazione. ■

²Dimostrazione non svolta a lezione.

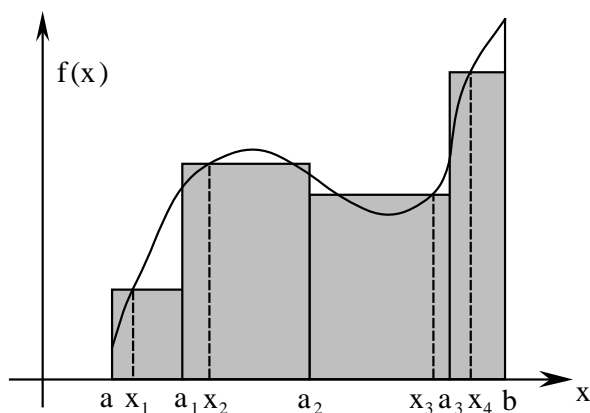


Figure 1: Interpretazione geometrica della somma di Riemann

3 La teoria dell'integrale

Una **P-partizione** dell'intervallo $[a, b]$ è una scelta di punti

$$a = a_0 < a_1 < \dots < a_{m-1} < a_m = b,$$

insieme ad una ulteriore scelta di punti x_1, x_2, \dots, x_m tali che

$$x_1 \in [a_0, a_1], \quad x_2 \in [a_1, a_2], \quad \dots, \quad x_m \in [a_{m-1}, a_m].$$

Indicheremo con Π una tale P-partizione.

Consideriamo ora una funzione $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$. Ad ogni P-partizione Π dell'intervallo $[a, b]$ possiamo associare la **somma di Riemann**

$$S(\Pi) = \sum_{j=1}^m f(x_j)(a_j - a_{j-1}).$$

Nel caso di una funzione positiva f , questa si può interpretare come somma di aree di rettangoli (vedi Figura 1).

Ci chiediamo se, prendendo delle P-partizioni via via più fini, le somme di Riemann ad esse associate convergano ad un qualche valore. Nel caso che ciò avvenga per una funzione positiva f , tale valore può essere visualizzato come la misura dell'area della regione del piano cartesiano compresa tra il grafico di f e l'asse delle ascisse.

Per brevità, chiameremo **calibro** su $[a, b]$ ogni funzione $\delta : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ tale che $\delta(x) > 0$ per ogni $x \in [a, b]$. Una tale funzione ci servirà per avere un controllo sull'ampiezza dei vari sottointervalli determinati dai punti della P-partizione.

Dato che sia un calibre δ su $[a, b]$, diremo che la P-partizione Π sopra introdotta è **δ -fine** se, per ogni $j = 1, 2, \dots, m$,

$$x_j - a_{j-1} \leq \delta(x_j) \quad \text{e} \quad a_j - x_j \leq \delta(x_j).$$

Mostreremo ora che è sempre possibile trovare una P-partizione δ -fine dell'intervallo $[a, b]$, qualunque sia il calibro δ . Nel teorema che segue, dovuto a P. Cousin, la compattezza dell'intervallo $[a, b]$ gioca un ruolo essenziale.

Teorema. *Dato un intervallo compatto $[a, b]$, per ogni calibro δ su $[a, b]$ esiste una P-partizione δ -fine di $[a, b]$.*

Dimostrazione. Ragioneremo per assurdo. Supponiamo che esista un calibro δ su $[a, b]$ per il quale non sia possibile trovare alcuna P-partizione δ -fine di $[a, b]$. Dividiamo l'intervallo $[a, b]$ in due sottointervalli uguali, aventi il punto di mezzo come estremo comune. Allora almeno uno dei due sottointervalli non ha alcuna P-partizione δ -fine. Scegliamolo, e dividiamolo a sua volta in due sottointervalli uguali. Continuando in questo modo, ci costruiamo una successione $(I_n)_n$ di sottointervalli imbottigliati la cui lunghezza tende a zero, ognuno dei quali non possiede alcuna P-partizione δ -fine. Per il teorema di Cantor, esiste uno ed un solo punto $c \in [a, b]$ che appartiene a tutti questi intervalli. È inoltre chiaro che da un certo n in poi, tutti gli I_n saranno contenuti in $[c - \delta(c), c + \delta(c)]$. Prendiamo uno di questi: sia esso $I_{\bar{n}}$. Allora l'insieme $\Pi = \{(c, I_{\bar{n}})\}$, il cui unico elemento è la coppia $(c, I_{\bar{n}})$, è una P-partizione δ -fine di $I_{\bar{n}}$, in contraddizione con quanto sopra. ■

Torniamo a considerare una funzione $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$. Siamo ora in grado di definire cosa intendiamo per convergenza delle somme di Riemann qualora le P-partizioni diventino via via più fini. La seguente definizione è dovuta a R. Henstock e J. Kurzweil.

Definizione. *Una funzione $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ si dice **integrabile** se esiste un numero reale A avente la seguente proprietà: comunque scelto $\varepsilon > 0$, si può trovare un calibro δ su $[a, b]$ tale che, per ogni P-partizione δ -fine Π di $[a, b]$, si abbia*

$$|S(\Pi) - A| \leq \varepsilon .$$

Si può dimostrare che esiste al più un $A \in \mathbb{R}$ che verifica le condizioni della definizione. Questo numero reale A si chiama l'**integrale** di f su $[a, b]$ e si indica con uno dei seguenti simboli:

$$\int_a^b f, \quad \int_a^b f(x) dx .$$

La presenza della lettera x nella notazione qui introdotta non ha importanza in sè. Essa potrebbe essere rimpiazzata da una qualunque altra lettera u , α , o da un qualunque altro simbolo, purché non abbia già un altro significato.

Si pone inoltre, per motivi che saranno chiariti più avanti,

$$\int_b^a f = - \int_a^b f \quad \text{e} \quad \int_a^a f = 0 .$$

3.1 Alcune proprietà dell'integrale

In questa sezione enunciamo, senza dimostrarle, alcune importanti proprietà dell'integrale. ³

Proposizione. Se $f, g : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ sono integrabili, allora $f + g$ è integrabile e si ha:

$$\int_a^b (f + g) = \int_a^b f + \int_a^b g.$$

Proposizione. Se $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ è integrabile e $\alpha \in \mathbb{R}$, allora αf è integrabile e si ha:

$$\int_a^b (\alpha f) = \alpha \left(\int_a^b f \right).$$

Proposizione. Se $f, g : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ sono integrabili e $f(x) \leq g(x)$ per ogni x , allora

$$\int_a^b f \leq \int_a^b g.$$

Proposizione. Se $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ è una funzione tale che l'insieme

$$E = \{x \in [a, b] : f(x) \neq 0\}$$

sia finito o numerabile, allora f è integrabile e $\int_a^b f = 0$.

Proposizione. Siano dati tre punti $a < c < b$ e sia $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ una funzione. Allora f è integrabile su $[a, b]$ se e solo se lo è sia su $[a, c]$ che su $[c, b]$. In tal caso, si ha

$$\int_a^b f = \int_a^c f + \int_c^b f.$$

Esempio. Consideriamo la funzione $f : [0, 2] \rightarrow \mathbb{R}$ definita da

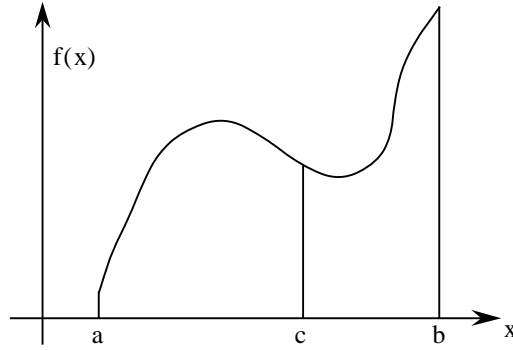
$$f(x) = \begin{cases} 2 & \text{se } x \in [0, 1], \\ 3 & \text{se } x \in]1, 2]. \end{cases}$$

Essendo f costante su $[0, 1]$, essa è integrabile e $\int_0^1 f = 2$. Inoltre, sull'intervallo $[1, 2]$ la funzione f differisce da una costante solamente in un punto: si ha che $f(x) - 3$ è nulla tranne che per $x = 1$. Per quanto visto in precedenza, $f - 3$ è integrabile su $[1, 2]$ con integrale nullo e pertanto, essendo $f = (f - 3) + 3$, anche f è integrabile e $\int_1^2 f = 3$. In conclusione,

$$\int_0^2 f(x) dx = \int_0^1 f(x) dx + \int_1^2 f(x) dx = 2 + 3 = 5.$$

³Per una trattazione più approfondita, si veda il libro

A. Fonda, Lezioni sulla teoria dell'integrale, Goliardica Ed., Roma, 2001.



È facile vedere come dal teorema ora dimostrato segua che se una funzione è integrabile su un intervallo $[a, b]$, lo è anche su ogni suo sottointervallo. Inoltre, si ha il seguente

Corollario. Se $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ è integrabile, presi comunque tre punti u, v, w in $[a, b]$ si ha

$$\int_u^w f = \int_u^v f + \int_v^w f.$$

Infatti, il caso $u < v < w$ segue immediatamente dal teorema precedente. Gli altri casi si ottengono facilmente tenendo conto delle convenzioni adottate per gli integrali con estremi uguali o scambiati.

3.2 Il teorema fondamentale

Il seguente teorema costituisce un importante legame tra il calcolo differenziale e il calcolo integrale. Esso prende il nome di **teorema fondamentale del calcolo differenziale e integrale**. Più brevemente, lo chiameremo teorema fondamentale.

Teorema. Sia $F : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$, una funzione derivabile, e sia f la sua derivata: $F'(x) = f(x)$ per ogni $x \in [a, b]$. Allora f è integrabile su $[a, b]$, e si ha:

$$\int_a^b f = F(b) - F(a).$$

Dimostrazione. Fissiamo $\varepsilon > 0$. Sappiamo che $F'(x) = f(x)$, per ogni $x \in [a, b]$, ossia, per la definizione di derivata,

$$\lim_{u \rightarrow x} \frac{F(u) - F(x)}{u - x} = f(x).$$

Per la definizione di limite, esiste un $\delta > 0$ tale che

$$0 < |u - x| \leq \delta \quad \Rightarrow \quad \left| \frac{F(u) - F(x)}{u - x} - f(x) \right| \leq \varepsilon.$$

Notiamo che tale $\delta > 0$ dipende dalla scelta di x , per cui faremmo meglio a indicarlo con $\delta(x)$. Abbiamo così un calibro δ su $[a, b]$. Equivalentemente, possiamo scrivere

$$|u - x| \leq \delta(x) \quad \Rightarrow \quad |F(u) - F(x) - f(x)(u - x)| \leq \varepsilon |u - x|.$$

Consideriamo ora una P-partizione δ -fine Π di $[a, b]$. Indicheremo come al solito con $a_0, a_1, a_2, \dots, a_m$ e x_1, x_2, \dots, x_m i suoi punti. Essendo, per ogni $j = 1, 2, \dots, m$,

$$|a_j - x_j| \leq \delta(x_j), \quad |a_{j-1} - x_j| \leq \delta(x_j),$$

si ha

$$\begin{aligned} |F(a_j) - F(a_{j-1}) - f(x_j)(a_j - a_{j-1})| &= \\ &= |F(a_j) - F(x_j) - f(x_j)(a_j - x_j) + \\ &\quad + [F(x_j) - F(a_{j-1}) + f(x_j)(a_{j-1} - x_j)]| \\ &\leq |F(a_j) - F(x_j) - f(x_j)(a_j - x_j)| + \\ &\quad + |F(a_{j-1}) - F(x_j) - f(x_j)(a_{j-1} - x_j)| \\ &\leq \frac{\varepsilon}{b-a} (|a_j - x_j| + |a_{j-1} - x_j|) \\ &= \frac{\varepsilon}{b-a} (a_j - x_j + x_j - a_{j-1}) \\ &= \frac{\varepsilon}{b-a} (a_j - a_{j-1}). \end{aligned}$$

Se ne deduce che

$$\begin{aligned} \left| F(b) - F(a) - \sum_{j=1}^m f(x_j)(a_j - a_{j-1}) \right| &= \\ &= \left| \sum_{j=1}^m [F(a_j) - F(a_{j-1})] - \sum_{j=1}^m f(x_j)(a_j - a_{j-1}) \right| \\ &= \left| \sum_{j=1}^m [F(a_j) - F(a_{j-1}) - f(x_j)(a_j - a_{j-1})] \right| \\ &\leq \sum_{j=1}^m |F(a_j) - F(a_{j-1}) - f(x_j)(a_j - a_{j-1})| \\ &\leq \sum_{j=1}^m \frac{\varepsilon}{b-a} (a_j - a_{j-1}) = \varepsilon, \end{aligned}$$

e il teorema è dimostrato. ■

3.3 Funzioni primitivabili

Introduciamo il concetto di funzione primitiva di una data funzione. Indichiamo con I un intervallo di \mathbb{R} .

Definizione. Una funzione $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ si dice **primitivabile** su I se esiste una funzione derivabile $F : I \rightarrow \mathbb{R}$ tale che $F'(x) = f(x)$ per ogni $x \in I$. Una tale funzione F si chiama **primitiva** di f su I .

Il teorema fondamentale stabilisce che tutte le funzioni primitivabili su un intervallo $[a, b]$ sono integrabili, e che il loro integrale si può calcolare facilmente, nota che sia una loro primitiva. Esso si può riformulare nel modo seguente.

Teorema. Sia $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ una funzione primitivabile e sia F una qualunque sua primitiva. Allora f è integrabile e

$$\int_a^b f = F(b) - F(a).$$

Talvolta è comodo indicare la differenza $F(b) - F(a)$ con i simboli

$$[F]_a^b, \quad [F(x)]_{x=a}^{x=b},$$

o con varianti di questi, come ad esempio $[F(x)]_a^b$, qualora non ci siano ambiguità.

Esempio. Consideriamo la funzione $f(x) = x^n$. È facile vedere che $F(x) = \frac{1}{n+1}x^{n+1}$ ne è una primitiva. Il teorema fondamentale ci assicura quindi che

$$\int_a^b x^n dx = \left[\frac{1}{n+1} x^{n+1} \right]_a^b = \frac{1}{n+1} (b^{n+1} - a^{n+1}),$$

risultato che avevamo già ottenuto per via diretta nel caso $0 \leq a < b$.

Il fatto che la differenza $F(b) - F(a)$ non dipende dalla primitiva in questione è spiegato dalla seguente proposizione.

Proposizione. Sia $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ una funzione primitivabile, e sia F una sua primitiva. Allora una funzione $G : I \rightarrow \mathbb{R}$ è primitiva di f se e solo se $F - G$ è una funzione costante su I .

Dimostrazione. Se $F - G$ è costante, si ha

$$G'(x) = F'(x) + (G - F)'(x) = F'(x) = f(x),$$

per ogni $x \in I$, e perciò G è una primitiva di f . Viceversa, se G è una primitiva di f su I , si ha

$$(F - G)'(x) = F'(x) - G'(x) = f(x) - f(x) = 0,$$

per ogni $x \in I$. Ne segue che $F - G$ è costante su I . ■

Notiamo che se $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ è una funzione primitivabile, essa è primitivabile su ogni sottointervallo di I . In particolare, essa è integrabile su ogni intervallo $[a, x] \subset I$. Fissato che sia $a \in I$, si può pertanto definire la funzione

$$x \mapsto \int_a^x f,$$

che chiameremo **integrale indefinito** di f , e indicheremo con uno dei simboli seguenti:

$$\int_a^\cdot f, \quad \int_a^\cdot f(t) dt$$

(si noti che qui è conveniente usare una lettera diversa da x per indicare la variabile di f ; ad esempio, qui abbiamo scelto la lettera t). Il teorema fondamentale ci assicura che, se F è una primitiva di f , allora, per ogni $x \in I$,

$$\int_a^x f = F(x) - F(a),$$

il che equivale a dire, tenendo conto della proposizione sopra dimostrata, che la funzione $\int_a^\cdot f$ è anch'essa una primitiva di f . Si ha quindi il seguente

Corollario. *Sia $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ una funzione primitivabile. Allora, fissato $a \in I$, l'integrale indefinito $\int_a^\cdot f$ ne è una primitiva: è una funzione definita su I , ivi derivabile e, per ogni $x \in I$, si ha*

$$\left(\int_a^\cdot f \right)'(x) = f(x).$$

Le convenzioni fatte sull'integrale con estremi scambiati ci assicurano che il corollario sopra enunciato continua a valere. Infatti, se F è una primitiva di f , anche se $x < a$ si ha

$$\int_a^x f = - \int_x^a f = -(F(a) - F(x)) = F(x) - F(a),$$

e ne segue che $\int_a^\cdot f$ è una primitiva di f .

Indicheremo l'insieme di tutte le primitive di f con uno dei seguenti simboli:

$$\int f, \quad \int f(x) dx.$$

Per quanto riguarda l'uso della x , vale un'osservazione analoga a quella fatta per l'integrale: essa può essere rimpiazzata da una qualunque altra lettera o simbolo, con le dovute precauzioni. Nella pratica, però, se F è una primitiva di f , invece della scrittura corretta

$$\int f = \{F + c : c \in \mathbb{R}\},$$

si usa spesso scrivere impropriamente espressioni del tipo

$$\int f(x) dx = F(x) + c,$$

dove $c \in \mathbb{R}$ indica una costante arbitraria; ci adegueremo anche noi a questa prassi. Elenchiamo ad esempio le primitive di alcune funzioni elementari:

$$\int e^x dx = e^x + c$$

$$\int \sin x dx = -\cos x + c$$

$$\int \cos x dx = \sin x + c$$

$$\int x^\alpha dx = \frac{x^{\alpha+1}}{\alpha+1} + c \quad (\alpha \neq -1)$$

$$\int \frac{1}{x} dx = \ln|x| + c$$

$$\int \frac{1}{1+x^2} dx = \arctan x + c$$

$$\int \frac{1}{\sqrt{1-x^2}} dx = \arcsin x + c$$

Le formule scritte sopra vanno considerate sugli opportuni intervalli di definizione.

Esempio. Usando il teorema fondamentale, troviamo:

$$\int_0^\pi \sin x dx = [-\cos x]_0^\pi = -\cos \pi + \cos 0 = 2.$$

Notiamo che la presenza della costante arbitraria c può talvolta portare a risultati in apparenza diversi. Ad esempio, si verifica facilmente che si ha anche

$$\int \frac{1}{\sqrt{1-x^2}} dx = -\arccos x + c.$$

Ciò si spiega con il fatto che $\arcsin x = \frac{\pi}{2} - \arccos x$ per ogni $x \in [-1, 1]$, e non bisogna pensare che qui c indichi la stessa costante che appare nell'ultima formula dell'elenco scritto sopra.

La notazione introdotta per le primitive assomiglia a quella dell'integrale, anche se i due concetti sono completamente diversi. Essi sono però legati tra loro dal teorema fondamentale: si ha

$$\int_\omega f \in \int f,$$

con $\omega \in I$ qualsiasi, e

$$\int_a^b f = \left[\int_\omega f \right]_a^b.$$

Si potrebbe essere tentati di scrivere

$$\int_a^b f = \left[\int f(x) dx \right]_a^b;$$

in realtà il termine di sinistra è un numero reale, mentre quello di destra è qualcosa di non ben definito (potrebbe essere un insieme il cui unico elemento è $\int_a^b f$). Nella pratica si abusa però spesso di queste notazioni.

Dalle note proprietà delle derivate si può facilmente dimostrare la seguente proposizione.

Proposizione. Siano f e g due funzioni primitivabili e siano F e G primitive di f e g , rispettivamente. Allora $f + g$ è primitivabile e $F + G$ ne è una primitiva; scriveremo brevemente:

$$\int (f + g) = \int f + \int g;$$

Proposizione. Sia f una funzione primitivabile e sia F una sua primitiva. Sia $\alpha \in \mathbb{R}$ arbitrario. Allora αf è primitivabile e αF ne è una primitiva; scriveremo brevemente:

$$\int (\alpha f) = \alpha \int f.$$

Per concludere, enunciamo senza dimostrarlo il seguente importante

Teorema. Ogni funzione continua è primitivabile.

3.4 Primitivazione per parti e per sostituzione

Introduciamo due metodi spesso usati per determinare le primitive di alcune funzioni. Il primo è noto come metodo di primitivazione **per parti**.

Proposizione. Siano $F, G : I \rightarrow \mathbb{R}$ due funzioni derivabili, e siano f, g le rispettive derivate. Si ha che fG è primitivabile su I se e solo se Fg lo è, nel qual caso una primitiva di fG è ottenuta sottraendo da FG una primitiva di Fg ; scriveremo brevemente:

$$\int fG = FG - \int Fg.$$

Dimostrazione. Essendo F e G derivabili, anche FG lo è, e si ha

$$(FG)' = fG + Fg.$$

Essendo $(FG)'$ primitivabile su I con primitiva FG , la tesi segue dalla proposizione precedente. ■

Esempio. Si voglia trovare una primitiva della funzione $h(x) = xe^x$. Definiamo le seguenti funzioni: $f(x) = e^x$, $G(x) = x$, e conseguentemente $F(x) = e^x$, $g(x) = 1$. Applicando la formula della proposizione, si ha:

$$\int e^x x dx = e^x x - \int e^x dx = xe^x - e^x + c,$$

dove c indica, come sempre, una costante arbitraria.

Come immediata conseguenza della proposizione precedente, abbiamo la regola di **integrazione per parti**:

$$\int_a^b fG = F(b)G(b) - F(a)G(a) - \int_a^b Fg.$$

Esempi. Applicando la formula direttamente alla funzione $h(x) = xe^x$ dell'esempio precedente, otteniamo

$$\int_0^1 e^x x dx = e^1 \cdot 1 - e^0 \cdot 0 - \int_0^1 e^x dx = e - [e^x]_0^1 = e - (e^1 - e^0) = 1.$$

Notiamo che si può giungere allo stesso risultato usando il teorema fondamentale, avendo già trovato che una primitiva di h è data da $H(x) = xe^x - e^x$:

$$\int_0^1 e^x x dx = H(1) - H(0) = (e - e) - (0 - 1) = 1.$$

Vediamo ancora un paio di esempi. Sia $h(x) = \sin^2 x$. Con l'ovvia scelta delle funzioni f e G , troviamo

$$\begin{aligned} \int \sin^2 x dx &= -\cos x \sin x + \int \cos^2 x dx \\ &= -\cos x \sin x + \int (1 - \sin^2 x) dx \\ &= x - \cos x \sin x - \int \sin^2 x dx, \end{aligned}$$

da cui si ricava

$$\int \sin^2 x dx = \frac{1}{2}(x - \cos x \sin x) + c.$$

Consideriamo ora il caso della funzione $h(x) = \ln x$, con $x > 0$. Per applicare la formula di primitivazione per parti, scegliamo le funzioni $f(x) = 1$, $G(x) = \ln x$. In questo modo, si trova

$$\int \ln x dx = x \ln x - \int x \frac{1}{x} dx = x \ln x - \int 1 dx = x \ln x - x + c.$$

Il secondo metodo che vogliamo studiare è noto come metodo di primitivazione **per sostituzione**.

Proposizione. Sia $\varphi : I \rightarrow \mathbb{R}$ una funzione derivabile e $f : \varphi(I) \rightarrow \mathbb{R}$ una funzione primitivabile sull'intervallo $\varphi(I)$, con primitiva F . Allora la funzione $(f \circ \varphi)\varphi'$ è primitivabile su I , e una sua primitiva è data da $F \circ \varphi$. Scriveremo brevemente:

$$\int (f \circ \varphi)\varphi' = \left(\int f \right) \circ \varphi.$$

Dimostrazione. Il teorema di derivazione delle funzioni composte assicura che la funzione $F \circ \varphi$ è derivabile su I e

$$(F \circ \varphi)' = (F' \circ \varphi)\varphi' = (f \circ \varphi)\varphi'.$$

Ne segue che $(f \circ \varphi)\varphi'$ è primitivabile con primitiva $F \circ \varphi$. ■

Ad esempio, cerchiamo una primitiva della funzione $h(x) = xe^{x^2}$. Definendo $\varphi(x) = x^2$, $f(t) = \frac{1}{2}e^t$ (è consigliabile usare lettere diverse per indicare le variabili di φ e di f), si ha che $h = (f \circ \varphi)\varphi'$. Essendo una primitiva di f data da $F(t) = \frac{1}{2}e^t$, si ha che una primitiva di h è $F \circ \varphi$, ossia

$$\int xe^{x^2} dx = F(\varphi(x)) + c = \frac{1}{2}e^{x^2} + c.$$

Come conseguenza, abbiamo la regola di **integrazione per sostituzione**:
so

$$\int_a^b f(\varphi(x))\varphi'(x) dx = \int_{\varphi(a)}^{\varphi(b)} f(t) dt.$$

Infatti, se F è una primitiva di f su $\varphi(I)$, per il teorema fondamentale, si ha

$$\int_a^b (f \circ \varphi)\varphi' = (F \circ \varphi)(b) - (F \circ \varphi)(a) = F(\varphi(b)) - F(\varphi(a)) = \int_{\varphi(a)}^{\varphi(b)} f.$$

Esempio. Prendendo la funzione $h(x) = xe^{x^2}$ definita sopra, si ha

$$\int_0^2 xe^{x^2} dx = \int_0^4 \frac{1}{2}e^t dt = \frac{1}{2}[e^t]_0^4 = \frac{e^4 - 1}{2}.$$

Chiaramente, lo stesso risultato si ottiene con il teorema fondamentale, una volta noto che una primitiva di h è data da $H(x) = \frac{1}{2}e^{x^2}$. Infatti, si ha

$$\int_0^2 xe^{x^2} dx = H(2) - H(0) = \frac{1}{2}e^4 - \frac{1}{2}e^0 = \frac{e^4 - 1}{2}.$$

Nota. La formula di primitivazione per sostituzione si trova spesso scritta nella forma

$$\int f(\varphi(x))\varphi'(x) dx = \int f(t) dt \Big|_{t=\varphi(x)},$$

dove, se F è una primitiva di f , il termine di destra si legge

$$\int f(t) dt \Big|_{t=\varphi(x)} = F(\varphi(x)) + c,$$

con $c \in \mathbb{R}$ arbitraria. Formalmente, si opera il cambiamento di variabile $t = \varphi(x)$, e il simbolo dt viene a rimpiazzare $\varphi'(x) dx$ (la notazione di Leibniz $\frac{dt}{dx} = \varphi'(x)$ può essere usata come regola mnemonica).

Esempio. Per trovare una primitiva della funzione $h(x) = \frac{\ln x}{x}$, possiamo scegliere $\varphi(x) = \ln x$, applicare la formula

$$\int \frac{\ln x}{x} dx = \int t dt \Big|_{t=\ln x},$$

e trovare così $\frac{1}{2}(\ln x)^2 + c$ (in questo caso, scrivendo $t = \ln x$, si ha che il simbolo dt rimpiazza $\frac{1}{x}dx$).

Nel caso in cui la funzione $\varphi : I \rightarrow \varphi(I)$ sia invertibile, si può anche scrivere

$$\int f(t) dt = \int f(\varphi(x))\varphi'(x) dx \Big|_{x=\varphi^{-1}(t)},$$

con la corrispondente formula per l'integrale:

$$\int_{\alpha}^{\beta} f(t) dt = \int_{\varphi^{-1}(\alpha)}^{\varphi^{-1}(\beta)} (f(\varphi(x))\varphi'(x) dx).$$

Esempio. Volendo trovare una primitiva della funzione continua $f(t) = \sqrt{1-t^2}$, con $t \in]-1, 1[$, si può considerare la funzione $\varphi(x) = \cos x$, e si ha:

$$\begin{aligned} \int \sqrt{1-t^2} dt &= \int \sqrt{1-\cos^2 x} (-\sin x) dx \Big|_{x=\arccos t} \\ &= - \int \sin^2 x dx \Big|_{x=\arccos t} \\ &= - \frac{1}{2} (x - \sin x \cos x) \Big|_{x=\arccos t} + c \\ &= - \frac{1}{2} (\arccos t - t\sqrt{1-t^2}) + c \end{aligned}$$

(ponendo $t = \cos x$, il simbolo dt è rimpiazzato da $-\sin x dx$).

4 La funzione esponenziale complessa

Nota. Questo argomento viene svolto alla fine del corso, avendo il Prof. Del Santo dimostrato lo sviluppo in serie di Taylor della funzione esponenziale e delle funzioni coseno e seno.

Per $z \in \mathbb{C}$, consideriamo la serie

$$\sum_{k=0}^{\infty} \frac{z^k}{k!}.$$

Si tratta di una serie di potenze. Vediamo che converge assolutamente: si ha che

$$\sum_{k=0}^{\infty} \left| \frac{z^k}{k!} \right| = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{|z|^k}{k!} = e^{|z|}.$$

È pertanto possibile definire una funzione $f : \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}$ in questo modo:

$$f(z) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{z^k}{k!}.$$

Teorema. Per ogni z_1, z_2 si ha

$$f(z_1 + z_2) = f(z_1)f(z_2).$$

Dimostrazione. Le serie $\sum_{k=0}^{\infty} \frac{z_1^k}{k!}$ e $\sum_{k=0}^{\infty} \frac{z_2^k}{k!}$ convergono assolutamente e hanno per somma $f(z_1)$ e $f(z_2)$, rispettivamente. Per il teorema di Mertens, la serie prodotta alla Cauchy converge e ha per somma $f(z_1)f(z_2)$. Ma il prodotto alla Cauchy è la serie

$$\sum_{k=0}^{\infty} \left(\sum_{j=0}^k \frac{z_1^{k-j}}{(k-j)!} \frac{z_2^j}{j!} \right) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{k!} \left(\sum_{j=0}^k \binom{k}{j} z_1^{k-j} z_2^j \right) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(z_1 + z_2)^k}{k!},$$

che ha per somma $f(z_1 + z_2)$. Da qui la tesi. ■

Questa proprietà ci porta a chiamare la funzione f “esponenziale complessa”: invece di $f(z)$ scriveremo $\exp(z)$ o anche e^z :

$$e^z = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{z^k}{k!}.$$

La proprietà dimostrata sopra si può allora scrivere in questo modo: se z_1 e z_2 sono due numeri complessi,

$$e^{z_1+z_2} = e^{z_1} e^{z_2}.$$

Sia ora $z = a + ib$. Allora

$$e^{a+ib} = e^a e^{ib};$$

vediamo quest'ultimo:

$$\begin{aligned} e^{ib} &= 1 + ib + \frac{(ib)^2}{2!} + \frac{(ib)^3}{3!} + \frac{(ib)^4}{4!} + \frac{(ib)^5}{5!} + \frac{(ib)^6}{6!} + \frac{(ib)^7}{7!} + \dots \\ &= 1 + ib - \frac{b^2}{2!} - i\frac{b^3}{3!} + \frac{b^4}{4!} + i\frac{b^5}{5!} - \frac{b^6}{6!} - i\frac{b^7}{7!} + \dots \\ &= \left(1 - \frac{b^2}{2!} + \frac{b^4}{4!} - \frac{b^6}{6!} + \dots \right) + i \left(b - \frac{b^3}{3!} + \frac{b^5}{5!} - \frac{b^7}{7!} + \dots \right) \\ &= \cos b + i \sin b. \end{aligned}$$

Abbiamo così la **formula di Eulero**

$$e^{a+ib} = e^a (\cos b + i \sin b).$$

Si possono allora verificare le seguenti uguaglianze: per ogni $t \in \mathbb{R}$,

$$\cos t = \frac{e^{it} + e^{-it}}{2}, \quad \sin t = \frac{e^{it} - e^{-it}}{2i}.$$

Queste formule possono essere utilizzate, ad esempio, per estendere anche le funzioni trigonometriche al campo complesso. Anche le funzioni iperboliche, definite da

$$\cosh(x) = \frac{e^x + e^{-x}}{2}, \quad \sinh(x) = \frac{e^x - e^{-x}}{2},$$

si possono estendere con le stesse formule al campo complesso. Si noti che

$$\cos t = \cosh(it), \quad \sin t = -i \sinh(it).$$

A questo punto risulteranno finalmente spiegate le similitudini incontrate tra le funzioni trigonometriche e quelle iperboliche.

Il fatto che, per ogni $z \in \mathbb{C}$,

$$e^{z+2\pi i} = e^z e^{2\pi i} = e^z,$$

si può interpretare dicendo che la funzione esponenziale complessa è periodica di periodo $2\pi i$. Questo fatto compromette la possibile definizione di una funzione “logaritmo” nel campo complesso: dato $z \in \mathbb{C}$, con $z \neq 0$, l’equazione

$$e^u = z,$$

vista la periodicità della funzione esponenziale, presenta molteplici soluzioni. Precisamente, se scriviamo $z = \rho(\cos \theta + i \sin \theta)$, il numero complesso $u = x + iy$ ne è soluzione se e solo se

$$e^x(\cos y + i \sin y) = \rho(\cos \theta + i \sin \theta),$$

ossia

$$x = \ln \rho, \quad y = \theta + 2\pi k,$$

con $k \in \mathbb{Z}$. Pertanto,

$$e^u = z \iff u \in \{\ln |z| + i(\text{Arg}(z) + 2\pi k) : k \in \mathbb{Z}\}.$$

Talvolta si interpreta il “logaritmo complesso” come una “funzione multivoca” che assume in questo caso infiniti valori, riservando il nome di “logaritmo principale” al particolare valore ottenuto scegliendo $k = 0$.

Ad esempio, il logaritmo complesso del numero i assume tutti i valori dell’insieme

$$\left\{ i \left(\frac{\pi}{2} + 2\pi k \right) : k \in \mathbb{Z} \right\}.$$

Il logaritmo principale di i vale pertanto $\frac{\pi}{2}i$.